

ASB810

High protection

inverter user manual

高防护型变频器



✓ 长寿命

✓ 低故障率

防护等级：IP66

适合潮湿、粉尘多的场合

使用寿命比普通变频器长 5-10 倍

ASB810高防护变频器用户手册

ASB810 HIGH PROTECTION INVERTER USER MANUAL

目录

一、型号与技术参数	1
二、产品信息	2
2.1 命名规则	2
2.2 铭牌	2
三、外观与安装尺寸	3
四、扩展模块	4
五、操作指导面板	5
5.1 操作与显示面板介绍	5
5.2 功能码查看、修改方法说明	6
六、使用环境	7
七、机床应用宏说明	8
八、控制模块接线说明	8
九、基本功能参数表	10
十、监视参数简表	48
十一、信息故障一览表	50
十二、通讯地址定义	51
保修协议	55
产品保修卡	56

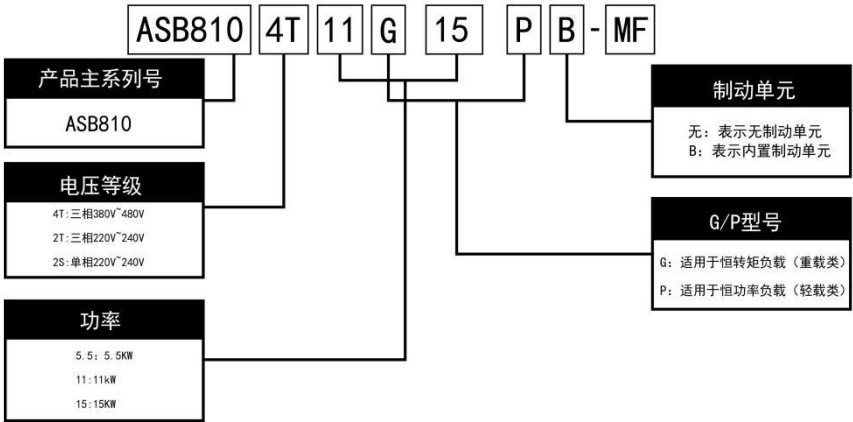
一、型号与技术参数

体积	驱动器型号	电源容量 (KAV)	输入电流 (A)	输出电流 (A)	适配电机 (KW)
	三相电源: AC380~440V, 50Hz/60Hz				
B1	ASB810-4T0.75G/1.5PB-MF	1.5	2.4	2.1	0.75
	ASB810-4T1.5G/2.2PB-MF	3.0	4.0	3.8	1.5
	ASB810-4T2.2G/4.0PB-MF	4.0	5.8	5.1	2.2
	ASB810-4T4.0GB-MF	5.9	10.5	9	4.0
B2	ASB810-4T4.0G/5.5PB-MF	5.9	10.5	9/13	4.0/5.5
	ASB810-4T5.5G/7.5PB-MF	8.9	14.6	13/17	5.5/7.5
	ASB810-4T7.5GB-MF	11.0	20.5	17	7.5
B3	ASB810-4T7.5G/11PB-MF	11.0	20.5	17/25	7.5/11
	ASB810-4T11G/15PB-MF	17.0	26.0	25/32	11/15
	ASB810-4T15GB-MF	21.0	35.0	32	15
B4	ASB810-4T15G/18.5PB-MF	21.0	35.0	32/37	15/18.5
	ASB810-4T18.5G/22PB-MF	24.0	38.5	37/45	18.5/22
	ASB810-4T22G/30PB-MF	30.0	46.5	45/60	22/30
	ASB810-4T30GB-MF	40.0	62.0	60	30
B5	ASB810-4T30G/37P-MF	40.0	62.0	60/75	30//37
	ASB810-4T37G/45P-MF	57.0	76.0	75/91	37/45
B6	ASB810-4T45G/55P-MF	69.0	92.0	91/112	45/55
	ASB810-4T55G/75P-MF	85.0	113.0	112/150	55/75
B7	ASB810-4T75G/90P-MF	114.0	157	150/176	75/90
	ASB810-4T90G/110P-MF	114.0	180	176/210	90/110
B8	ASB810-4T110G/132P-MF	134.0	214	210/253	110/132
B9	ASB810-4T132G/160P-MF	160.0	256	253/304	132
	ASB810-4T160G/185P-MF	192.0	307	304/340	160
	ASB810-4T185G/200P-MF	242	350	340/377	185

体积	驱动器型号	电源容量 (KAV)	输入电流 (A)	输出电流 (A)	适配电机 (KW)
	单相电源: AC220~240V, 50Hz/60Hz				
B1	ASB810-2S0.4GB-MF	1.4	5.4	2.3	0.4
	ASB810-2S0.75GB-MF	2.2	8.2	4	0.75
	ASB810-2S1.5GB-MF	3.7	14	7	1.5
	ASB810-2S2.2GB-MF	6.0	23	9.6	2.2

二、产品信息

2.1 命名规则



变频器产品命名规则

2.2 铭牌



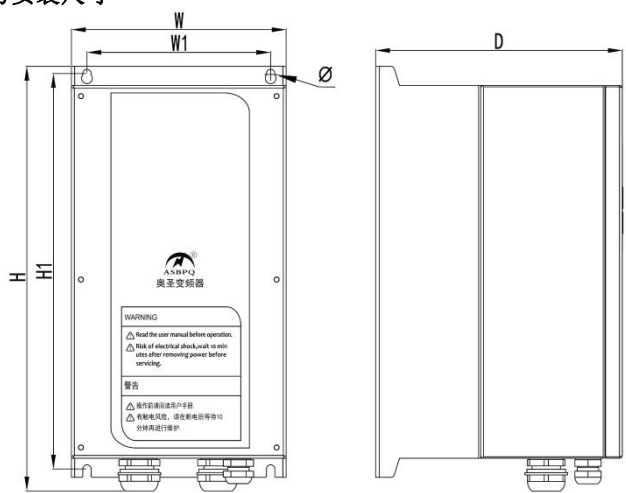
产品型号 → MODEL: ASB810-4T11G/15PB-MF
POWER: 11/15kW

输入参数 → INPUT: 3PH AC 380V 26A 50/60Hz

输出参数 → OUTPUT: 3PH AC 0V-380V 25/32A 0~500Hz

条形码 → S/N 
6100112025032600001

三、外观与安装尺寸



ASB810-MF系列(单位:mm)

体积	型号	安装尺寸		外观尺寸			安装孔径
		W1	H1	W	H	D	
B1	ASB810-4T0.75G/1.5PB-MF	110	259	136	285	155	6
	ASB810-4T1.5G/2.2PB-MF						
	ASB810-4T2.2G/4.0PB-MF						
	ASB810-4T4.0GB-MF						
B2	ASB810-4T4.0G/5.5PB-MF	114	267	140	288	165	6
	ASB810-4T5.5G/7.5PB-MF						
	ASB810-4T7.5GB-MF						
B3	ASB810-4T7.5G/11PB-MF	154	332	180	357	207	7
	ASB810-4T11G/15PB-MF						
	ASB810-4T15GB-MF						
B4	ASB810-4T15G/18.5PB-MF	150	361	205	381	228	6.5
	ASB810-4T18.5G/22PB-MF						
	ASB810-4T22G/30PB-MF						
	ASB810-4T30GB-MF						
B5	ASB810-4T30G/37P-MF	160	408	265	429	258	6.5
	ASB810-4T37G/45P-MF						
B6	ASB810-4T45G/55P-MF	220	526	326	550	270	10
	ASB810-4T55G/75P-MF						
B7	ASB810-4T75G/90P-MF	220	539	340	576	266	10
	ASB810-4T90G/110P-MF						

B8	ASB810-4T110G/132P-MF	220	725	380	758	328	10
B9	ASB810-4T132G/160P-MF	300	764	446	804	338	10
	ASB810-4T160G/185P-MF						
	ASB810-4T185G/200P-MF						

四、扩展模块

功能版本说明				
序号	部件名称	型号	功能版本号	备注
1	EM模块	EMIO-A	V101	1路模拟量输出、1路继电器输出
2		EMIO-B	V102	1路高速脉冲输出、1路继电器输出
3		EMIO-C	V103	1路模拟量输出、1路高速脉冲输出
4		EMIO-D	V104	2路继电器输出
5		EMIO-E	V105	1路模拟量输入(支持PT100温度采集、-10~+10V输入)、1路模拟量输出、1路继电器输出
6		EMIO-F	V106	1路高速脉冲输出
7		EMIO-G	V107	隔离485通讯、PT100温度采集、1路模拟量输出
8		EMIO-H	V108	隔离485通讯、PT100温度采集、1路继电器输出
9		EM485-01	V109	隔离485通讯
10		EMCAN-01	V110	CAN总线扩展(CANLINK、主从控制)
11		EMPN-01	V111	PROFINET总线扩展
12		EMTCP	V112	Modbus-TCP总线扩展
13		EMIP	V113	EtherNE-IP总线扩展
14		EMECAT-01	V114	EtherCAT总线扩展
15		EMPG-01	V115	支持开路集电极输入、推挽输入编码器
16		EMPG-02	V116	支持差分输入、集电极输入、推挽输入编码器
17		EMPG-03	V117	PT100/PT1000/KTY84温度采集功能 PTC130过热保护功能
18		EMPG-04	V118	支持差分输入、集电极输入、推挽输入编码器、PT100温度采集
19		EMPG-05	V119	支持差分输入，差分可分频输出，最大支持63分频

五、操作指导面板

5.1 操作与显示面板介绍

用操作面板，可对变频器进行功能参数修改、变频器工作状态监控和变频器运行控制(启动、停止)等操作，其外型及功能区如下图所示：



5.1.1功能指示灯说明

- RUN：灯灭时表示变频器处于停机状态，灯亮时表示变频器处于运转状态。
- FWD/REV：正反转指示灯，灯亮表示处于反转状态。
- TUNE/TC：调谐/转矩控制/故障指示灯，灯亮表示处于转矩控制模式，灯慢速闪烁表示处于调谐状态，灯快速闪烁表示处于故障状态。
- LOCAL/REMOT：启停控制方式指示灯，熄灭表示面板控制，长亮表示端子控制，闪烁表示通讯控制。
- 单位指示灯：Hz频率单位, A电流单位, V电压单位, RPM(Hz+A) 转速单位, % (A+V百分数)。
- 数码显示区：5位LED显示, 可显示设定频率、输出频率, 各种监视数据以及报警代码等。

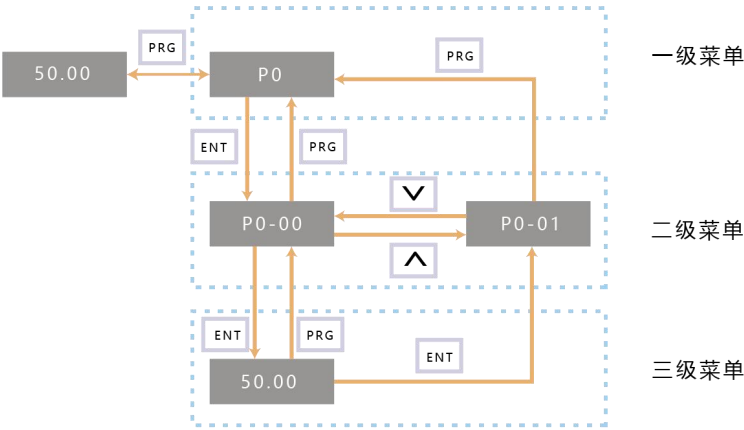
5.1.2键盘按钮说明表

按键	名称	功能
PRG	菜单键	一级菜单进入或退出(与运行显示界面间相互切换)
ENT	确认键	逐级进入菜单画面、设定参数确认
▲	递增键	数据或功能码的递增

▼	递减键	数据或功能码的递减
➡➡	移位键	在停机显示界面和运行显示界面下，可循环选择显示参数在修改参数时，可以选择参数的修改位
RUN	运行键	在键盘操作方式下，用于运行操作
STOP/RESET	停止/复位	运行状态，按此键可用于停止运行操作；故障报警状态时，可用来复位操作，该键的特性受功能码P7-16制约。
JOG	多功能选择键	根据P7-01作功能切换选择，可用于:参数显示模式切换、命令通道切换、正反转切换、正反转点动运行等功能。

5.2功能码查看、修改方法说明

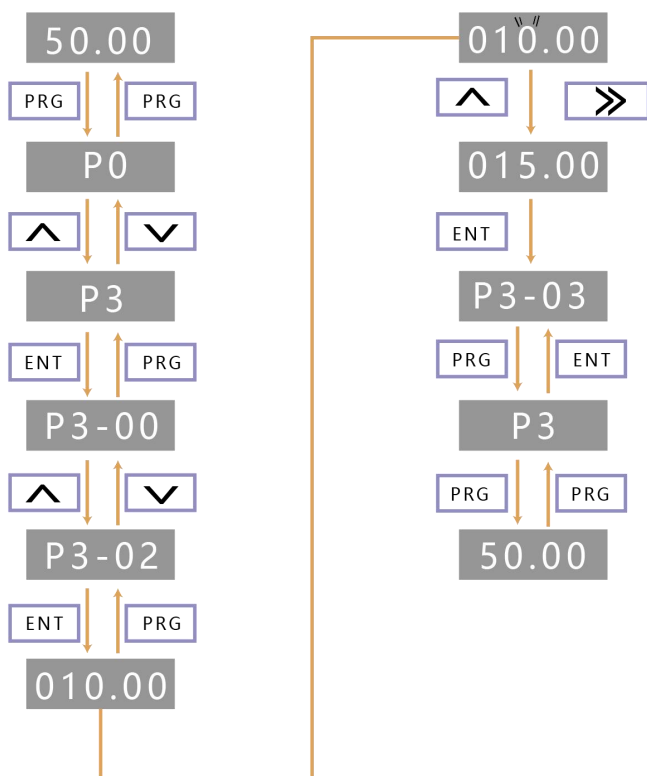
变频器的操作面板采用三级菜单结构进行参数设置等操作。三级菜单分别为：功能参数组（一级菜单）→功能码（二级菜单）→功能码设定值（三级菜单）。操作流程如图所示。



三级菜单操作流程图

说明:在三级菜单操作时,可按PRG或ENTER键返回二级菜单。两者的区别是:按ENTER键将设定参数保存后返回二级菜单,并自动转移到下一个功能码;而按PRG键则直接返回二级菜单,不存储参数,并返回到当前功能码。

举例:将功能码P3-02从10.00Hz更改设定为15.00Hz的示例。(粗体字表示闪烁位)



在第三级菜单状态下,若参数没有闪烁位,表示该功能码不能修改,可能原因有:1. 该功能码为不可修改参数。如实际检测参数、运行记录参数等。

2. 该功能码在运行状态下不可修改,需停机后才能进行修改。

六、使用环境

海拔高度: 低于1000m;

环境温度: $-50^{\circ}\text{C} \sim +50^{\circ}\text{C}$ (环境温度在 $40^{\circ}\text{C} \sim 50^{\circ}\text{C}$, 请降额使用);

振动: 小于 5.9m/s^2 (0.6g);

存储温度: $-50^{\circ}\text{C} \sim +50^{\circ}\text{C}$

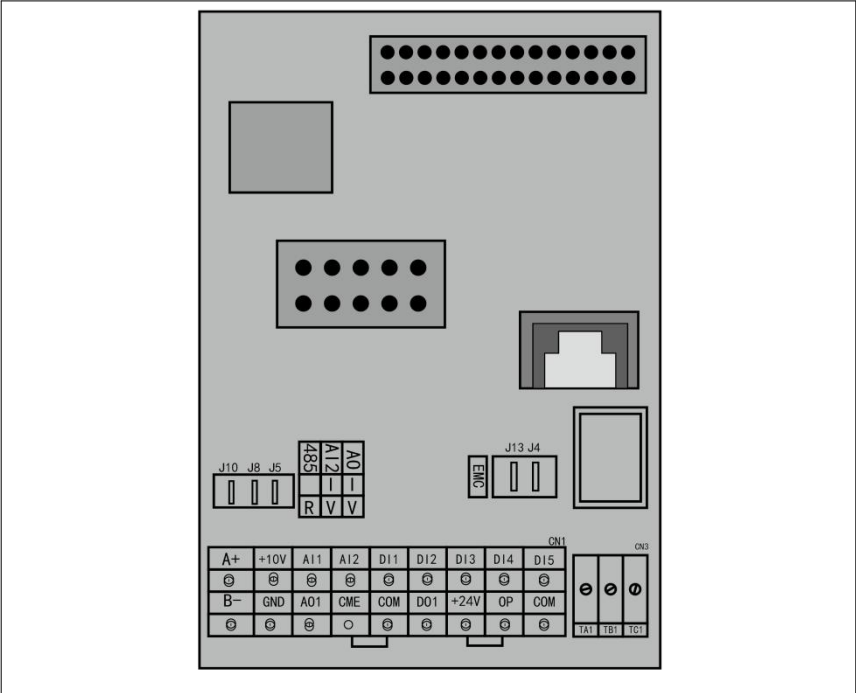
七、机床应用宏说明

应用宏, 设置L0-00=3如下参数出厂值将自动更新:

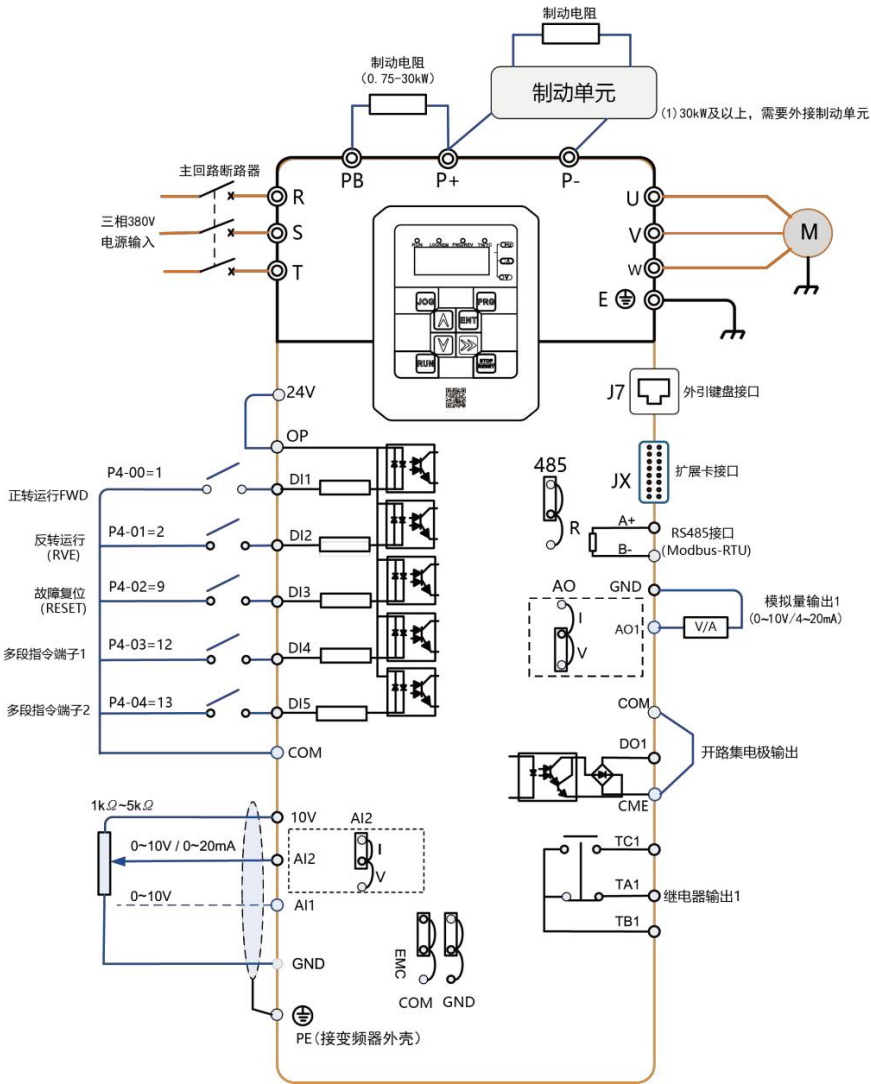
功能码	功能	范围	出厂值
P0-02	命令源	0~2	1(端子)
P0-03	频率源	0~9	2(AI1)
P0-17	加速时间1	0.0s~6500.0s (P0-19=1)	1.5S
P0-18	减速时间1	0.0s~6500.0s	1.5S
P3-09	V/F转差补偿增益	0.0%~200.0%	50%

八、控制模块接线说明

ASB810-MF控制模块接线图



ASB810-MF驱动器接线图



九、基本功能参数表

PP-00设为非0值，即设置了参数保护密码，在功能参数模式和用户更改参数模式下，参数菜单必须在正确输入密码后才能进入，取消密码，需将PP-00设为0。

用户定制参数模式下的参数菜单不受密码保护。P组、H组是基本功能参数，U组是监视功能参数。功能表中符号说明如下：

- “☆” :表示该参数的设定值在驱动器处于停机、运行状态中，均可更改；
- “★” :表示该参数的设定值在驱动器处于运行状态时，不可更改；
- “●” :表示该参数的数值是实际检测记录值，不能更改；
- “*” :表示该参数是“厂家参数”，仅供生产厂家使用，禁止用户进行操作；
- (E) :表示同步电机控制相关参数

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
P0 基本功能组					
P0-00	GP类型显示	1: G型(恒转矩负载机型) 2: P型(风机、水泵类负载机型)	机型确定	●	0xF000
P0-01	第1电机控制方式	0: 无速度传感器矢量控制(SVC) 1: 有速度传感器矢量控制(FVC) 2: V/F控制	机型确定	★	0xF001
P0-02	命令源选择	0: 操作面板命令通道(LED灭) 1: 端子命令通道(LED亮) 2: 通讯命令通道(LED闪烁)	0	☆	0xF002
P0-03	主频率源X选择	0: 数字设定(预置频率P0-08,UP/DOWN可修改,掉电不记忆) 1: 数字设定(预置频率P0-08,UP/DOWN可修改,掉电记忆) 2: AI1 3: AI2 4: AI3 5: PULSE脉冲设定(DI5) 6: 多段指令 7: 简易PLC 8: PID 9: 通讯给定 10: 光电多段速频率	1	★	0xF003
P0-04	叠加时辅助频率源Y范围	同P0-03(主频率源X选择)	0	★	0xF004
P0-05	叠加时辅助频率源Y范围	0: 相对于最大频率 1: 相对于频率源X	0	☆	0xF005
P0-06	叠加时辅助频率源Y范围	0.0%~300.0%	100.0%	☆	0xF006

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
P0-07	频率源叠加选择	个位: 频率源选择 0: 主频率源X 1: 主辅运算结果(运算关系由十位确定) 2: 主频率源X与辅助频率源Y切换 3: 主频率源X与主辅运算结果切换 4: 辅助频率源Y与主辅运算结果切换 十位:频率源主辅运算关系 0: 主+辅 1: 主-辅 2: 二者最大值 3: 二者最小值	00	☆	0xF007
P0-08	预置频率	0.00Hz~最大频率(P0-10)	50.00Hz	☆	0xF008
P0-09	运行方向	0: 方向一致 1: 方向相反	0	☆	0xF009
P0-10	最大频率	50.00Hz~500.0Hz	50.00Hz	★	0xF00A
P0-11	上限频率源	0: P0-12设定 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: PULSE脉冲设定 5: 通讯给定	0	★	0xF00B
P0-12	上限频率	下限频率P0-14~最大频率P0-10	50.00Hz	☆	0xF00C
P0-13	上限频率偏置	0.00Hz~最大频率P0-10	0.00Hz	☆	0xF00D
P0-14	下限频率	0.00Hz~上限频率P0-12	0.00Hz	☆	0xF00E
P0-15	载波频率	0.5kHz~16.0kHz	机型确定	☆	0xF00F
P0-16	载波频率温度调整	0: 否 1: 是	1	☆	0xF010
P0-17	加速时间1	0.00s~650.00s(P0-19=2) 0.0s~6500.0s(P0-19=1) 0s~6500s(P0-19=0)	机型确定	☆	0xF011
P0-18	减速时间1	0.00s~65000s	机型确定	☆	0xF012
P0-19	加减速时间单位	0: 1秒 1: 0.1秒 2: 0.01秒	1	★	0xF013
P0-21	叠加时辅助频率源偏置频率	0.00Hz~最大频率P0-10	0.00Hz	☆	0xF015
P0-22	频率指令分辨率	1: 0.1Hz 2: 0.01Hz	2	★	0xF016
P0-23	数字设定频率停机记忆选择	0: 不记忆 1: 记忆	1	☆	0xF017
P0-24	电机选择	0: 电机1 1: 电机2	0	★	0xF018
P0-25	加减速时间基准频率	0: 最大频率(P0-10) 1: 设定频率 2: 100Hz	0	★	0xF019

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
P0-26	运行时频率指令 UP/DOWN基准	0: 运行频率 1: 设定频率	0	★	0xF01A
P0-27	命令源捆绑频率源	个位: 操作面板命令绑定频率源选择 0: 无绑定 1: 数字设定频率 2: AI1 3: AI2 4: AI3 5: PULSE脉冲设定 (DI5) 6: 多段速 7: 简易PLC 8: PID 9: 通讯给定 十位: 端子命令绑定频率源选择 百位: 通讯命令绑定频率源选择 千位: 自动运行绑定频率源选择	0000	☆	0xF01B
P0-28	通讯扩展卡类型	0: Modbus通讯卡 1: 网桥通讯	0	☆	0xF01C
P1组 第一电机参数					
P1-00	电机类型选择	0: 普通异步电机 1: 变频异步电机 2: 永磁同步电机	机型确定	★	0xF100
P1-01	电机额定功率	0.1kW~1000.0kW	机型确定	★	0xF101
P1-02	电机额定电压	1V~2000V	机型确定	★	0xF102
P1-03	电机额定电流	0.01A~655.35A(变频器功率≤55kW) 0.1A~6553.5A(变频器功率>55kW)	机型确定	★	0xF103
P1-04	电机额定频率	0.01Hz~最大频率	机型确定	★	0xF104
P1-05	电机额定转速	1rpm~6535rpm	机型确定	★	0xF105
P1-06	异步电机定子电阻	0.001Ω~65.535Ω(变频器功率≤55kW) 0.0001Ω~6.5535Ω(变频器功率>55kW)	调谐参数	★	0xF106
P1-07	异步电机转子电阻	0.001Ω~65.535Ω(变频器功率≤55kW) 0.0001Ω~6.5535Ω(变频器功率>55kW)	调谐参数	★	0xF107
P1-08	异步电机漏感抗	0.01mH~655.35mH(变频器功率≤55kW) 0.001mH~65.535mH(变频器功率>55kW)	调谐参数	★	0xF108
P1-09	异步电机互感抗	0.1mH~6553.5mH(变频器功率≤55kW) 0.01mH~655.35mH(变频器功率>55kW)	调谐参数	★	0xF109
P1-10	异步电机空载电流	0.01A~P1-03(变频器功率≤55kW) 0.1A~P1-03(变频器功率>55kW)	调谐参数	★	0xF10A
P1-16	同步电机定子电阻	0.001Ω~65.535Ω(驱动器功率≤55kW) 0.0001Ω~6.5535Ω(驱动器功率>55kW)	调谐参数	★(E)	0xF110

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
P1-17	同步电机D轴电感	0.01mH~655.35mH(驱动器功率≤55kW) 0.001mH~65.535mH(驱动器功率>55kW)	调谐参数	★(E)	0xF111
P1-18	同步电机Q轴电感	0.01mH~655.35mH(驱动器功率≤55kW) 0.001mH~65.535mH(驱动器功率>55kW)	调谐参数	★(E)	0xF112
P1-20	同步电机反电动势	0.1V~6553.5V	调谐参数	★(E)	0xF114
P1-22	同步电机空载电流	0%~180%	5%	★(E)	0xF116
P1-27	编码器线数	1~65535	1024	★	0xF11B
P1-28	编码器类型	0: ABZ增量编码器 1: UVW增量编码器 2: 旋转变压器 3: 正余弦编码器 4: 省线式UVW编码器	0	★	0xF11C
P1-30	ABZ增量编码器 AB相序	0: 正向 1: 反向	0	★	0xF11E
P1-31	编码器安装角	0.0~359.9°	0.0°	★	0xF11F
P1-32	UVW编码器UVW 相序	0: 正向 1: 反向	0	★	0xF120
P1-33	UVW编码器偏置角	0.0~359.9°	0.0°	★	0xF121
P1-34	旋转变压器极对数	1~65535	1	★	0xF122
P1-36	速度反馈PG断线 检测时间	0.0s:不动作 0.1s~10.0s	0.0	★	0xF124
P1-37	调谐选择	0: 无操作 1: 异步机静止调谐 2: 异步机完整调谐 3: 异步机静止完整调谐 11: 同步电机静态自学习(E) 12: 同步电机空载动态自学习(E)	0	★	0xF125
P2组 第一电机矢量控制参数					
P2-00	速度环比例增益1	1~100	30(E): 20	☆	0xF200
P2-01	速度环积分时间1	0.01s~10.00s	0.50s	☆	0xF201
P2-02	切换频率1	0.00~F2-05	5.00Hz	☆	0xF202
P2-03	速度环比例增益2	1~100	20(E): 10	☆	0xF203
P2-04	速度环积分时间2	0.01s~10.00s	1.00s	☆	0xF204
P2-05	切换频率2	P2-02~最大频率	10.00Hz	☆	0xF205
P2-06	矢量控制转差增益	50%~200%	100%	☆	0xF206
P2-07	速度环滤波时间常数	0.000s~1.00s	0.015s	☆	0xF207

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
P2-09	速度控制方式下转矩上限指令选择	0: 参数P2-10设定 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: 脉冲(DI5) 5: 通讯给定 6: MIN(AI1,AI2) 7: MAX(AI1,AI2) 1-7选项的满量程对应P2-10	0	☆	0xF209
P2-10	速度控制方式下转矩上限数字设定	0.0%~200.0%	150.0%	☆	0xF20A
P2-11	速度控制方式下转矩上限指令选择发电	0: 参数P2-12设定 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: PULSE脉冲设定 5: 通讯给定 6: MIN(AI1,AI2) 7: MAX(AI1,AI2) 8: 参数P2-12设定 1-7选项的满量程对应P2-12	0	☆	0xF20B
P2-12	速度控制方式下转矩上限数字设定发电	0.0%~200.0%	150.0%	☆	0xF20C
P2-13	励磁调节比例增益	0~60000	2000	☆	0xF20D
P2-14	励磁调节积分增益	0~60000	1300	☆	0xF20E
P2-15	转矩调节比例增益	0~60000	2000	☆	0xF20F
P2-16	转矩调节积分增益	0~60000	1300	☆	0xF210
P2-17	速度环积分属性	0: 有效 1: 无效	0	☆	0xF211
P2-18	同步机弱磁模式	0~2	1	★(E)	0xF212
P2-19	同步机弱磁系数	1~50	5	☆(E)	0xF213
P2-20	过调制电压系数	100%~110%	105%	☆	0xF214
P2-21	恒功率区转矩系数	50%~200%	100%	☆	0xF215
P2-23	同步机输出电压饱和裕量	0~50%	5%	☆(E)	0xF217
P2-24	初始位置检测电流	10%~180%	80%	☆(E)	0xF218
P2-25	初始位置是否检测	0~3	1	☆(E)	0xF219
P2-26	速度环模式选择	0~1	0	☆(E)	0xF21A
P2-27	同步机凸机率调整增益	50~500	100	☆(E)	0xF21B

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
P2-28	最大转矩电流比控制使能	0~1	0	☆(E)	0xF21C
P2-29	前馈补偿模式	0~2	0	☆(E)	0xF21D
P2-30	调谐时电流环KP	0~100	6	☆(E)	0xF21E
P2-31	调谐时电流环KI	0~100	6	☆(E)	0xF21F
P2-32	Z信号校正使能	0~1	1	☆(E)	0xF220
P2-33	同步机SVC速度滤波级别	10~1000	100	☆(E)	0xF221
P2-34	同步机SVC速度估算比例	5~200	40	☆(E)	0xF222
P2-35	同步机SVC速度估算积分	5~500	30	☆(E)	0xF223
P2-36	同步机SVC初始励磁电流	0~150%	30%	☆(E)	0xF224
P2-37	同步机SVC最低载波频率	0.8~100.0	1.5	☆(E)	0xF225
P2-38	低频运行方式	0~1	0	☆(E)	0xF226
P2-39	低频生效	0.00~10.00	2	☆(E)	0xF227
P2-40	低频频率步长	0.0001~1.0000	0.001	☆(E)	0xF228
P2-41	低频制动电流	30~120	80	☆(E)	0xF229
P2-42	同步机SVC速度跟踪	0~1	0	☆(E)	0xF22A
P2-43	零伺服使能	0~1	0	☆(E)	0xF22B
P2-44	切换频率	0.00~655.35	0.30	☆(E)	0xF22C
P2-45	零伺服速度环比例增益	1~100	10	☆(E)	0xF22D
P2-46	零伺服速度环积分时间	0.01~10.00	0.50	☆(E)	0xF22E
P2-47	停机禁止反转	0~1	0	☆(E)	0xF22F
P2-48	停机角度	0.0~10.0	0.8	☆(E)	0xF230
P2-49	在线调谐使能	0: 关闭 1: 上电第一次运行前调谐 2: 运行前调谐	0	☆(E)	0xF231
P2-50	在线反电动势辨识	0: 关闭 1: 开启	0	☆(E)	0xF232
P2-51	初始位置补偿角度	0.0~359.9	0.0	☆(E)	0xF233

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
P3组 V/F控制参数					
P3-00	V/F曲线设定	0: 直线V/F 1: 多点V/F 2: 平方V/F 3: 1.2次方V/F 4: 1.4次方V/F 6: 1.6次方V/F 8: 1.8次方V/F 9: 保留 10: V/F完全分离模式 11: V/F半分离模式	0	★	0xF300
P3-01	转矩提升	0.0%: (自动转矩提升) 0.1%~30.0%	机型确定	☆	0xF301
P3-02	转矩提升截止频率	0.00Hz~最大频率	50.00Hz	★	0xF302
P3-03	多点V/F频率点1	0.00Hz~P3-05	0.00Hz	★	0xF303
P3-04	多点V/F电压点1	0.0%~100.0%	0.0%	★	0xF304
P3-05	多点V/F频率点2	P3-03~P3-07	0.00Hz	★	0xF305
P3-06	多点V/F电压点2	0.0%~100.0%	0.0%	★	0xF306
P3-07	多点V/F频率点3	P3-05~电机额定频率(P1-04)	0.00Hz	★	0xF307
P3-08	多点V/F电压点3	0.0%~100.0%	0.0%	★	0xF308
P3-09	V/F转差补偿增益	0.0%~200.0%	80.0%	☆	0xF309
P3-10	V/F过励磁增益	0~200	64	☆	0xF30A
P3-11	V/F振荡抑制增益	0~100	机型确定	☆	0xF30B
P3-13	V/F分离的电压源	0: 数字设定(P3-14) 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: PULSE脉冲设定(DI5) 5: 多段指令 6: 简易PLC 7: PID 8: 通讯给定 注: 100.0%对应电机额定电压	0	☆	0xF30D
P3-14	V/F分离的电压数字设定	0V~电机额定电压	0V	☆	0xF30E
P3-15	V/F分离的电压上升时间	0.0s~1000.0s 注: 表示0V变化到电机额定电压的时间	0.0s	☆	0xF30F
P3-16	V/F分离的电压减速时间	0.0s~1000.0s 注: 表示0V变化到电机额定电压的时间	0.0s	☆	0xF310
P3-17	V/F分离停机方式	0: 频率/电压独立减至0 1: 电压减为0后频率再减	0	☆	0xF311
P3-18	转差补偿时间常数	0.1s~10.00s	0.50s	☆	0xF312

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
P3-19	在线转矩补偿增益	80%~150%	100%	☆	0xF313
P3-29	自动升频使能	0: 不使能 1: 使能	0	★	0xF31D
P3-30	最小电动力矩电流	10~100	50	☆	0xF31E
P3-31	最大发电力矩电流	10~100	20	☆	0xF31F
P3-32	自动升频KP	0~100	50	☆	0xF320
P3-33	自动升频KI	0~100	50	☆	0xF321
P4组 输入端子					
P4-00	DI1端子功能选择	0: 无功能 1: 正转运行FWD或运行命令 2: 反转运行RVE或正反运行方向 (注: 设定为1、2时, 需配合P4-11使用, 详见功能码参数说明) 3: 三线式运行控制 4: 正转点动(FJOG) 5: 反转点动(RJOG) 6: 端子UP 7: 端子DOWN 8: 自由停车 9: 故障复位 (RESET) 10: 运行暂停 11: 外部故障常开输入 12: 多段指令端子1 13: 多段指令端子2 14: 多段指令端子3 15: 多段指令端子4 16: 加减速时间选择端子1 17: 加减速时间选择端子2 18: 频率源切换 19: UP/DOWN设定清零(端子、键盘) 20: 控制命令切换端子1 21: 加减速禁止 22: PID暂停 23: PLC状态复位 24: 摆频暂停 25: 计数器输入 26: 计数器复位 27: 长度计数输入 28: 长度复位 29: 转矩控制禁止 30: PULSE(脉冲)频率输入(仅对DI5有效) 31: 保留 32: 立即直流制动 33: 外部故障常闭输入 34: 频率修改使能	1	★	0xF400
P4-01	DI2端子功能选择		2	★	0xF401
P4-02	DI3端子功能选择		9	★	0xF402
P4-03	DI4端子功能选择		12	★	0xF403
P4-04	DI5端子功能选择		13	★	0xF404
P4-05	DI6端子功能选择		0	★	0xF405
P4-06	DI7端子功能选择		0	★	0xF406
P4-07	DI8端子功能选择		0	★	0xF407
P4-08	DI9端子功能选择		0	★	0xF408
P4-09	DI10端子功能选择		0	★	0xF409

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
		35: PID作用方向取反 36: 外部停车端子1 37: 控制命令切换端子2 38: PID积分暂停 39: 频率源X与预置频率切换 40: 频率源Y与预置频率切换 41: 电机选择端子1 42: 电机选择端子2 43: PID参数切换 44: 用户自定义故障1 45: 用户自定义故障2 46: 速度控制/转矩控制切换 47: 紧急停车 48: 外部停车端子2 49: 减速直流制动 50: 本次运行时间清零 51: 两线式/三线式切换 52-59: 保留			
P4-10	DI数字输入端子滤波时间	0.000s~1.000s	0.010s	☆	0xF40A
P4-11	端子命令方式	0: 两式1 1: 两线式2 2: 三式1 3: 三线式2	0	★	0xF40B
P4-12	端子UP/DOWN变化率	0.001Hz/s~65.535Hz/s	1.00Hz/s	☆	0xF40C
P4-13	模拟输入1最小输入	0.00V~P4-15	0.00V	☆	0xF40D
P4-14	模拟输入1最小输入对应设定	-100.0%~+100.0%	0.0%	☆	0xF40E
P4-15	模拟输入1最大输入	P4-13~+10.00V	10.00V	☆	0xF40F
P4-16	模拟输入1最大输入对应设定	-100.0%~+100.0%	100.0%	☆	0xF410
P4-17	AI1滤波时间	0.00s~10.00s	0.10s	☆	0xF411
P4-18	模拟输入2最小输入	0.00V~P4-20	0.00V	☆	0xF412
P4-19	模拟输入2最小输入对应设定	-100.0%~+100.0%	0.0%	☆	0xF413
P4-20	模拟输入2最大输入	P4-18~+10.00V	10.00V	☆	0xF414
P4-21	模拟输入2最大输入对应设定	-100.0%~+100.0%	100.0%	☆	0xF415
P4-22	AI2滤波时间	0.00s~10.00s	0.10s	☆	0xF416
P4-23	模拟输入3最小输入	-10.00V~P4-25	0.5V	☆	0xF417

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
P4-24	模拟输入3最小输入对应设定	-100.0%~+100.0%	0.0%	☆	0xF418
P4-25	模拟输入3最大输入	P4-23~+10.00V	6.6V	☆	0xF419
P4-26	模拟输入3最大输入对应设定	-100.0%~+100.0%	100.0%	☆	0xF41A
P4-27	AI3滤波时间	0.00s~10.00s	0.50s	☆	0xF41B
P4-28	PULSE最小输入	0.00kHz~P4-30	0.00kHz	☆	0xF41C
P4-29	PULSE最小输入对应设定	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	0xF41D
P4-30	PULSE最大输入	P4-28~100.00kHz	50.00kHz	☆	0xF41E
P4-31	PULSE最大输入设定	-100.0%~100.0%	100.0%	☆	0xF41F
P4-32	PULSE滤波时间	0.00s~10.00s	0.002s	☆	0xF420
P4-33	模拟输入曲线选择	个位: AI1曲线选择 1: 曲线1(2点,见P4-13~P4-16) 2: 曲线2(2点,见P4-18~P4-21) 3: 曲线3(2点,见P4-23~P4-26) 4: 曲线4(4点,见H6-00~H6-07) 5: 曲线5(4点,见H6-08~H6-15) 十位: AI2曲线选择,同上 百位: AI3曲线选择,同上	321	☆	0xF421
P4-34	模拟输入低于最小输入设定选择	个位: AI1低于最小输入设定选择 0: 对应最小输入设定 1: 0.0% 十位: AI2低于最小输入设定选择,同上 百位: AI3低于最小输入设定选择,同上	000	☆	0xF422
P4-35	DI1延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	★	0xF423
P4-36	DI2延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	★	0xF424
P4-37	DI3延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	★	0xF425
P4-38	DI数字输入端子有效模式选择1	0: 高电平有效 1: 低电平有效 个位: DI1 十位: DI2 百位: DI3 千位: DI4 万位: DI5	00000	★	0xF426

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
P4-39	DI数字输入端子 端子有效模式选择 2	0: 高电平有效 1: 低电平有效 个位: DI6 十位: DI7 百位: DI8 千位: DI9 万位: DI10	00000	★	0xF427
P5组 输出端子					
P5-00	FM和AO2端子输出 模式选择	个位: FM端子功能选择 0: 脉冲输出 1: 开关量输出(TA2-TB2-TC2) 十位: AO2端子功能选择 0: 模拟量输出 1: 开关量输出(TA3-TB3-TC3)	11	☆	0xF500
P5-01	继电器输出功能选择 (TA2-TB2-TC2)	0: 无输出 1: 变频器运行中 2: 故障输出(为自由停机的故障) 3: 频率水平检测FDT1输出 4: 频率到达 5: 零速运行中(停机时不输出) 6: 电机过载预报警 7: 变频器过载预报警	0	☆	0xF501
P5-02	控制板继电器功能 选择(TA1-TB1-TC1)	8: 设定记数值到达 9: 指定记数值到达 10: 长度到达 11: PLC循环完成	2	☆	0xF502
P5-03	继电器输出功能选择 (TA3-TB3-TC3)	12: 累计运行时间到达 13: 频率 限定中 14: 转矩限定中 15: 运行准备就绪	0	☆	0xF503
P5-04	DO1输出功能选择	16: AI1>AI2 17: 上限频率到达 18: 下限频率到达(运行有关) 19: 欠压状态输出 20: 通讯设定	1	☆	0xF504
P5-05	扩展卡DO2输出选择	21: 定位完成(保留) 22: 定位接近(保留) 23: 零速运行中2(停机时也输出) 24: 累计上电时间到达 25: 频率水平检测FDT2输出 26: 频率1到达输出 27: 频率2到达输出 28: 电流1到达输出 29: 电流2到达输出 30: 定时到达输出 31: AI1输入超限 32: 掉载中 33: 反向运行中 34: 零电流状态 35: 模块温度到达	4	☆	0xF505

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
		36: 输出电流超限 37: 下限频率到达(停机也输出) 38: 告警输出(所有故障) 39: 电机过温预警 40: 本次运行时间到达 41: 非欠压故障输出(自由停机的故障) 45: 抱闸输出			
P5-06	FMP输出功能选择	0: 运行频率 1: 设定频率	0	☆	0xF506
P5-07	AO1输出功能选择	2: 输出电流(100.0%对应2倍电机额定电流) 3: 输出转矩(转矩绝对值) 4: 输出功率 5: 输出电压 6: PULSE输入(100.0%对应100.0kHz)	0	☆	0xF507
P5-08	AO2输出功能选择	7: AI1 8: AI2 9: AI3(扩展卡) 10: 长度 11: 记数值 12: 通讯设定 13: 电机转速 14: 输出电流(100.0%对应1000.0A) 15: 输出电压(100.0%对应1000.0V) 16: 输出转矩(转矩实际值)	1	☆	0xF508
P5-09	FMP输出最大频率	0.01kHz~100.00kHz	50.00kHz	☆	0xF509
P5-10	AO1零偏系数	-100.0%~+100.0%	0.0%	☆	0xF50A
P5-11	AO1增益	-10.00~+10.00	1.00	☆	0xF50B
P5-12	AO2零偏系数	-100.0%~+100.0%	0.0%	☆	0xF50C
P5-13	AO2增益	-10.00~+10.00	1.00	☆	0xF50D
P5-17	PMR输出延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	0xF511
P5-18	TA1-TB1-TC1输出延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	0xF512
P5-19	TA2-TB2-TC2输出延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	0xF513
P5-20	DO1输出延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	0xF514
P5-21	DO2输出延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	0xF515
P5-22	DO输出端子有效状态选择	0: 正逻辑 1: 反逻辑 个位: FMR 十位: TA1-TB1-TC1 百位: TA3-TB3-TC3 千位: DO1(TA2-TB2-TC2) 万位: DO2	00000	☆	0xF516
P5-24	FMR延迟关断时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	0xF518

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
P5-25	TA1-TB1-TC1延迟关断时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	0xF519
P5-26	TA2-TB2-TC2延迟关断时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	0xF51A
P5-27	DO1延迟关断时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	0xF51B
P5-28	DO2延迟关断时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	0xF51C
P6组 启停控制					
P6-00	启动方式	0: 直接启动 1: 速度跟踪再启动 2: 预励磁启动	0	☆	0xF600
P6-01	转速跟踪方式	0: 从停机频率开始 1: 从零速开始 2: 从最大频率开始 3: 当前频率启动, V/F控制有效	0	★	0xF601
P6-02	转速跟踪快慢	1~100	20	☆	0xF602
P6-03	启动频率	0.00Hz~10.00Hz	0.00Hz	☆	0xF603
P6-04	启动频率保持时间	0.0s~100.0s	0.0s	★	0xF604
P6-05	启动直流制动电流/ 预励磁电流	0%~100%	0%	★	0xF605
P6-06	启动直流制动时间/ 预励磁时间	0.0s~100.0s	0.0s	★	0xF606
P6-07	加减速方式	0: 直线加减速 1: S曲线加减速A 2: S曲线加减速B	0	★	0xF607
P6-08	S曲线开始段时间比例	0.0%~(100.0%-P6-09)	30.0%	★	0xF608
P6-09	S曲线结束段时间比例	0.0%~(100.0%-P6-08)	30.0%	★	0xF609
P6-10	停机方式	0: 减速停车 1: 自由停车	0	☆	0xF60A
P6-11	停机直流制动起始频率	0.00Hz~最大频率	0.00Hz	☆	0xF60B
P6-12	停机直流制动等待时间	0.0s~100.0s	0.0s	☆	0xF60C
P6-13	停机直流制动电流	0%~180%	0%	☆	0xF60D
P6-14	停机直流制动时间	0.0s~100.0s	0.0s	☆	0xF60E
P6-15	制动使用率	0%~100%	100%	☆	0xF60F
P6-16	制动电阻电压开启点	200.0~2000.0V	机型确定	☆	0xF610
P6-18	转速跟踪电流大小	30%~200%	机型确定	★	0xF611

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
P6-19	转速跟踪闭环电流 KP	10~1000	500	★	0xF612
P6-20	转速跟踪闭环电流 KI	5~1000	800	★	0xF613
P6-21	转速跟踪电压上升 时间	0~3.0	1.0	★	0xF614
P6-22	去磁时间	0~5.00	1.00	★	0xF615
P6-24	停机准停频率	0.00Hz~20.00Hz 上置为频率不为零，上置 位功能开启	0.00Hz	☆	0xF617
P6-25	停机准停信号失效 延长时间	0.0S~100.0s	30.0s	☆	0xF618
P6-26	停机准停频率减速 时间	0.0s~100.0s	1.0s	☆	0xF619
P7 键盘与显示					
P7-00	旋钮调频分辨率选 择	0: 0.01Hz 1: 0.1Hz 2: 1Hz 3: 10Hz	2	●	0xF700
P7-01	JOG/QUICK键功 能选择	0: 菜单模式切换 1: 操作面板命令通道与远程命令通道(端子命令通道或通讯命令通道)切换 2: 正反转切换 3: 正转点动 4: 反转点动	3	★	0xF701
P7-02	STOP/RESET键 功能	0: 只在键盘操作方式下,STOP/RESET键 停机功能有效 1: 在任何操作方式下,STOP/RESET键停 机功能有效	1	☆	0xF702
P7-03	LED运行显示参数	0000~FFFF Bit00: 运行频率(Hz) Bit01: 设定频率(Hz) Bit02: 母线电压(V) Bit03: 输出电压(V) Bit04: 输出电流(A) Bit05: 输出功率(kW) Bit06: 输出转矩(%) Bit07: DI输入状态 Bit08: DO输出状态 Bit09: AI1电压(V) Bit10: AI2电压(V) Bit11: AI3电压(V) Bit12: 计数值 Bit13: 长度值 Bit14: 负载速度显示 Bit15: PID设定	1F	☆	0xF703

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
P7-04	LED运行显示参数	0000~FFFF Bit00: PID反馈 Bit01: PLC阶段 Bit02: PULSE输入脉冲频率(kHz) Bit03: 运行频率2(Hz) Bit04: 剩余运行时间 Bit05: AI1校正前电压(V) Bit06: AI2校正前电压(V) Bit07: AI3校正前电压(V) Bit08: 电机转速 Bit09: 当前上电时间(Hour) Bit10: 当前运行时间(Min) Bit11: PULSE输入脉冲频率(Hz) Bit12: 通讯设定值 Bit13: 编码器反馈速度(Hz) Bit14: 主频率X显示(Hz) Bit15: 辅频率Y显示(Hz)	0	☆	0xF704
P7-05	LED停机显示参数	0000~FFFF Bit00: 设定频率(Hz) Bit01: 母线电压(V) Bit02: DI输入状态 Bit03: DO输出状态 Bit04: AI1电压(V) Bit05: AI2电压(V) Bit06: AI3电压(V) Bit07: 计数值 Bit08: 长度值 Bit09: PLC段 Bit10: 负载速度 Bit11: PID设定 Bit12: PULSE输入脉冲频率(kHz)	33	☆	0xF705
P7-06	负载速度显示系数	0.0001~6.5000	1.0000	☆	0xF706
P7-07	逆变器模块散热器温度	0.0℃~100.0℃	-	●	0xF707
P7-08	累计运行时间(不可复位)	0h~65535h	-	●	0xF708
P7-09	累计运行时间	0h~65535h	-	●	0xF709
P7-10	产品号	-	-	●	0xF70A
P7-11	软件版本号	-	-	●	0xF70B
P7-12	负载速度显示小数点位数	20: 0位小数位 21: 1位小数位 22: 2位小数位 23: 3位小数位	21	☆	0xF70C
P7-13	累计上电时间	0h~65535h	-	●	0xF70D
P7-14	累计耗电量	0kW~65535度	-	●	0xF70E
P7-17	第二排LED显示参数	0-16 0: 运行频率(Hz)			0xF711

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
		1: 设定频率(Hz) 2: 母线电压(V) 3: 输出电压(V) 4: 输出电流(A) 5: 输出功率(KW) 6: 输出转矩(%) 7: DI数字输入端子输入状态 8: DO输出状态 9: AI1电压(V) 10: AI2电压(V) 11: AI3电压(V) 12: 计数值 13: 长度值 14: 负载速度显示 15: PID设定 16: PID反馈			
P7-18	UP/DOWN生效变量显示选择	0: 设定变量 1: 当前变量 UP/DOWN修改是当前显示变量是否切换为设定变量功能。	0	☆	0xF712
P8组 辅助功能参数					
P8-00	点动运行频率	0.00Hz~最大频率	2.00Hz	☆	0xF800
P8-01	点动加速时间	0.0s~6500.0s	20.0s	☆	0xF801
P8-02	点动减速时间	0.0s~6500.0s	20.0s	☆	0xF802
P8-03	加速时间2	0.0s~6500.0s	机型确定	☆	0xF803
P8-04	减速时间2	0.0s~6500.0s	机型确定	☆	0xF804
P8-05	加速时间3	0.0s~6500.0s	机型确定	☆	0xF805
P8-06	减速时间3	0.0s~6500.0s	机型确定	☆	0xF806
P8-07	加速时间4	0.0s~6500.0s	机型确定	☆	0xF807
P8-08	减速时间4	0.0s~6500.0s	机型确定	☆	0xF808
P8-09	跳跃频率1	0.00Hz~最大频率	0.00Hz	☆	0xF809
P8-10	跳跃频率2	0.00Hz~最大频率	0.00Hz	☆	0xF80A
P8-11	跳跃频率幅度	0.00Hz~最大频率	0.00Hz	☆	0xF80B
P8-12	正反转死区时间	0.0s~3000.0s	0.0s	☆	0xF80C
P8-13	反转控制使能	0: 允许 1: 禁止	0	☆	0xF80D
P8-14	设定频率低于下限频率运行模式	0: 以下限频率运行 1: 停机 2: 零速运行	0	☆	0xF80E
P8-15	下垂控制	0.00Hz~10.00Hz	0.00Hz	☆	0xF80F
P8-16	设定累计上电到达时间	0h~65000h	0h	☆	0xF810

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
P8-17	设定累计运行到达时间	0h~65000h	0h	☆	0xF811
P8-18	启动保护选择	0: 不保护 1: 保护	0	☆	0xF812
P8-19	频率检测值(FDT1)	0.00Hz~最大频率	50.00Hz	☆	0xF813
P8-20	频率检测滞后(FDT1)	0.0%~100.0%(FDT1电平)	5.0%	☆	0xF814
P8-21	频率到达检出宽度	0.0%~100.0%(最大频率)	0.0%	☆	0xF815
P8-22	加减速过程中跳跃频率是否有效	0: 无效 1: 有效	0	☆	0xF816
P8-25	加速时间1与加速时间2切换频率点	0.00Hz~最大频率	0.00Hz	☆	0xF819
P8-26	减速时间1与减速时间2切换频率点	0.00Hz~最大频率	0.00Hz	☆	0xF81A
P8-27	端子点动优先	0: 无效 1: 有效 2: 运行中点动无效后, 进入减速停机状态	0	☆	0xF81B
P8-28	频率检测值(FDT2)	0.00Hz~最大频率	50.00Hz	☆	0xF81C
P8-29	频率检测滞后	0.0%~100.0%(FDT2电平)	5.0%	☆	0xF81D
P8-30	任意到达频率检测值1	0.00Hz~最大频率	50.00Hz	☆	0xF81E
P8-31	任意到达频率检出宽度1	0.0%~100.0%(最大频率)	0.0%	☆	0xF81F
P8-32	任意到达频率检测值2	0.00Hz~最大频率	50.00Hz	☆	0xF820
P8-33	任意到达频率检出宽度2	0.0%~100.0%(最大频率)	0.0%	☆	0xF821
P8-34	零电流检测水平	0.0%~300.0%100.0%对应电机额定电流	5.0%	☆	0xF822
P8-35	零电流检测延迟时间	0.01s~600.00s	0.10s	☆	0xF823
P8-36	输出电流超限值	0.0%(不检测) 0.1%~300.0%(电机额定电流)	200.0%	☆	0xF824
P8-37	输出电流超限检测延迟时间	0.00s~600.00s	0.00s	☆	0xF825
P8-38	任意到达电流1	0.0%~300.0%(电机额定电流)	100.0%	☆	0xF826
P8-39	任意到达电流1宽度	0.0%~300.0%(电机额定电流)	0.0%	☆	0xF827
P8-40	任意到达电流2	0.0%~300.0%(电机额定电流)	100.0%	☆	0xF828

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
P8-41	任意到达电流2宽度	0.0%~300.0%(电机额定电流)	0.0%	☆	0xF829
P8-42	定时功能选择	0: 无效 1: 有效	0	☆	0xF82A
P8-43	定时运行时间选择	0: P8-44设定 1: AI1 2: AI2 3: AI3(模拟输入量程10V对应P8-44)	0	☆	0xF82B
P8-44	定时运行时间	0.0Min~6500.0Min	0.0Min	☆	0xF82C
P8-45	AI1输入电压保护值下限	0.00V~P8-46	3.10V	☆	0xF82D
P8-46	AI1输入电压保护值上限	P8-45~10.00V	6.80V	☆	0xF82E
P8-47	模块温度到达	0℃~100℃	75℃	☆	0xF82F
P8-48	散热风扇控制	0: 运行时风扇运转 1: 风扇一直运转温度超过40度时, 停机状态下风扇持续运行	0	☆	0xF830
P8-52	输入电压校正系数	0-150%	100%	☆	0xF834
P8-53	本次运行到达时间设定	0.0Min~6500.0Min	0.0Min	☆	0xF835
P9组 故障与保护					
P9-00	电机过载保护选择	0: 禁止 1: 允许	1	☆	0xF900
P9-01	电机过载保护增益	0.20~10.00	1.00	☆	0xF901
P9-02	电机过载预警系数	50%~100%	80%	☆	0xF902
P9-03	过压失速增益	0~100	30	☆	0xF903
P9-04	过压失速保护电压	200~2000	760	☆	0xF904
P9-05	过流失速增益	0~100	20	☆	0xF905
P9-06	过流失速保护电流	50%~200%	150%	☆	0xF906
P9-07	上电对地短路保护选择	个位: 上电对地短路检测 0: 无效 1: 有效 十位: 运行前对地短路检测 0: 无效 1: 有效	11	☆	0xF907
P9-08	V/F弱磁区倍数限流系数	50%~300%	200%	☆	0xF908
P9-09	故障自动复位次数	0~20	0	☆	0xF909
P9-10	故障自动复位期间故障DO动作选择	0: 不动作 1: 动作	0	☆	0xF90A
P9-11	故障自动复位间隔时间	0.1s~100.0s	1.0s	☆	0xF90B

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
P9-12	输入缺相/接触器吸合保护选择	个位：输入缺相保护选择 0：禁止 1：允许 十位：接触器吸合保护选择 0：禁止 1：允许	11	☆	0xF90C
P9-13	输出缺相保护选择	0：禁止 1：允许	1	☆	0xF90D
P9-14	第一次故障类型	0：无故障 1：保留 2：加速过电流 3：减速过电流 4：恒速过电流 5：加速过电压 6：减速过电压 7：恒速过电压 8：缓冲电阻过载 9：欠压 10：变频器过载 11：电机过载 12：输入缺相 13：输出缺相 14：模块过热 15：外部故障 16：通讯异常 17：接触器异常 18：电流检测异常 19：电机调谐异常 20：编码器/PG卡异常 21：参数读写异常 22：变频器硬件异常 23：电机对地短路 24：保留 25：保留 26：运行时间到达 27：用户自定义故障1 28：用户自定义故障2 29：上电时间到达 30：掉载 31：运行时PID反馈丢失 40：快速限流超时 41：运行时切换电机 42：速度偏差过大 43：电机超速 45：电机过温 51：初始位置错误	—	●	0xF90E
P9-15	第二次故障类型		—	●	0xF90F
P9-16	第三次(最近一次)故障类型		—	●	0xF910
P9-17	第三次(最近一次)故障时频率	000.00Hz	0.01Hz	●	0xF911
P9-18	第三次(最近一次)故障时电流	功率小于或等于55kw	0.01A	●	0xF912
		功率大于55kw	0.1A		
P9-19	第三次(最近一次)故障时母线电压	0000.0V	0.1V	●	0xF913

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
P9-20	第三次(最近一次)故障时输入端子状态	0000	1	●	0xF914
P9-21	第三次(最近一次)故障时输出端子状态	0000	1	●	0xF915
P9-22	第三次(最近一次)故障时变频器状态	00000	1	●	0xF916
P9-23	第三次(最近一次)故障时上电时间	00000	1min	●	0xF917
P9-24	第三次(最近一次)故障时运行时间	0000.0	1min	●	0xF918
P9-27	第二次故障时频率	000.00Hz	0.01Hz	●	0xF91B
P9-28	第二次故障时电流	功率小于或等于55kw	0.01A	●	0xF91C
		功率大于55kw	0.1A		
P9-29	第二次故障时母线电压	0000.0V	0.1V	●	0xF91D
P9-30	第二次故障时输入端子状态	0000	1	●	0xF91E
P9-31	第二次故障时输出端子状态	0000	1	●	0xF91F
P9-32	第二次故障时变频器状态	00000	1	●	0xF920
P9-33	第二次故障时上电时间	00000	1min	●	0xF921
P9-34	第二次故障时运行时间	0000.0	1min	●	0xF922
P9-37	第一次故障时频率	000.00Hz	0.01Hz	●	0xF925
P9-38	第一次故障时电流	功率小于或等于55kw	0.01A	●	0xF926
		功率大于55kw	0.1A		
P9-39	第一次故障时母线电压	0000.0V	0.1V	●	0xF927
P9-40	第一次故障时输入端子状态	0000	1	●	0xF928
P9-41	第一次故障时输出端子状态	0000	1	●	0xF929
P9-42	第一次故障时变频器状态	00000	1	●	0xF92A
P9-43	第一次故障时上电时间	00000	1min	●	0xF92B
P9-44	第一次故障时运行时间	0000.0	1min	●	0xF92C

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
P9-47	故障保护动作选择1	个位：电机过载(11) 0：自由停车 1：按停机方式停机 2：继续运行 十位：输入缺相(12) 百位：输出缺相(13) 千位：外部故障(15) 万位：通讯异常(16)	00000	☆	0xF92F
P9-48	故障保护动作选择2	个位：编码器/PG卡异常(20) 0：自由停车 1：按停机方式停机 2：继续运行 十位：功能码读写异常(21) 百位：保留 千位：电机过热(25) 万位：运行时间到达(26)	00000	☆	0xF930
P9-49	故障保护动作选择3	个位：用户自定义故障1(27) 0：自由停车 1：按停机方式停机 2：继续运行 十位：用户自定义故障2(28) 百位：上电时间到达(29) 千位：掉载(30) 0：自由停车 1：减速停车 2：减速到电机额定频率的7%继续运行，不掉载时自动恢复到设定频率运行 万位：运行时PID反馈丢失(31) 0：自由停车 1：按停机方式停机 2：继续运行	00000	☆	0xF931
P9-50	故障保护动作选择4	个位：速度偏差过大(42) 0：自由停车 1：按停机方式停机 2：继续运行 十位：电机超速度(43) 百位：初始位置错误(51)	00000	☆	0xF932
P9-54	故障时继续运行频率选择	0：以当前的运行频率运行 1：以设定频率运行 2：以上限频率运行 3：以下限频率运行 4：以异常备用频率运行	0	☆	0xF936
P9-55	异常备用频率	00.0%~100.0%(100.0%对应最大频率P0-10)	100.0%	☆	0xF937
P9-56	电机温度检测	000~666(默认000) 个位：AI1作为温度传感器（保留） 十位：AI2作为温度传感器（保留） 百位：AI3作为温度传感器（默认000） 1:PT100（EMIO-E/EMPG-4） 2:PT1000（EMIO-E/EMPG-4）	000	☆	0xF938

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
		3:PT100 (EMPG-03) 4:PT1000 (EMPG-03) 5:KTY84 (EMPG-03) 6:PTC130 (EMPG-03)			
P9-57	电机过热保护阈值	0℃~200℃	110℃	☆	0xF939
P9-58	电机过热预警阈值	0℃~200℃	90℃	☆	0xF93A
P9-59	瞬时停电动作选择	0: 无效 1: 减速 2: 减速停机	0	☆	0xF93B
P9-60	瞬时停动作暂停判断电压	80.0%~100.0%	85.0%	☆	0xF93C
P9-61	瞬时停电电压回升判断时间	0.00s~100.00s	0.50s	☆	0xF93D
P9-62	瞬时停电动作判断电压	60.0%~100.0%(标准母线电压)	80.0%	☆	0xF93E
P9-63	掉载保护选择	0: 无效 1: 有效	0	☆	0xF93F
P9-64	掉载检测水平	0.0~100.0%	10.0%	☆	0xF940
P9-65	掉载检测时间	0.0~60.0s	1.0s	☆	0xF941
P9-67	过速度检测值	0.0%~50.0%(最大频率)	20.0%	☆	0xF942
P9-68	过速度检测时间	0.0s~60.0s	1.0s	☆	0xF943
P9-69	速度偏差过大检测值	0.0%~50.0%(最大频率)	20.0%	☆	0xF944
P9-70	速度偏差过大检测时间	0.0s~60.0s	5.0s	☆	0xF945
P9-74	V/F过压抑制上升频率	5Hz~50Hz	5Hz	☆	0xF949
P9-75	初始位置故障使能	个位: 初始位置故障 0: 关闭 1: 使能 十位: 带载零点位置角调谐故障 0: 关闭 1: 使能	11	☆ (E)	0xF94A
P9-78	初始位置辨识初始脉宽时间	5~2000	20	☆ (E)	0xF94D
P9-79	AI2温度保护值	0~200℃	100℃(同步电机)	☆ (E)	0xF94E
P9-80	AI3温度保护值	0~200℃	100℃(同步电机)	☆ (E)	0xF94F
PA组 PID功能					
PA-00	PID给定源	0: PA-01设定 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: PULSE脉冲设定(DI5) 5: 通讯给定 6: 多段指令给定 7: 键盘编码器	0	☆	0xFA00

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
PA-01	PID数值给定	0.0%~100.0%	50.0%	☆	0xFA01
PA-02	PID反馈源	0: AI1 1: AI2 2: AI3 3: AI1-AI2 4: PULSE脉冲设定 (DI5) 5: 通讯给定 6: AI1+AI2 7: MAX(AI1 , AI2) 8: MIN(AI1 , AI2)	0	☆	0xFA02
PA-03	PID作用方向	0: 正作用 1: 反作用	0	☆	0xFA03
PA-04	PID给定反馈量程	0~65535	100	☆	0xFA04
PA-05	比例增益Kp1	0.0~100.0	20.0	☆	0xFA05
PA-06	积分时间Ti1	0.01s~10.00s	2.00s	☆	0xFA06
PA-07	微分时间Td1	0.000s~10.000s	0.000s	☆	0xFA07
PA-08	PID反转截止频率	0.00~最大频率	0.00Hz	☆	0xFA08
PA-09	PID偏差极限	0.0%~100.0%	0.0%	☆	0xFA09
PA-10	PID微分限幅	0.00%~100.00%	0.10%	☆	0xFA0A
PA-11	PID给定变化时间	0.00~650.00s	0.00s	☆	0xFA0B
PA-12	PID反馈滤波时间	0.00~60.00s	0.00s	☆	0xFA0C
PA-13	PID输出滤波时间	0.00~60.00s	0.00s	☆	0xFA0D
PA-14	压力设定和反馈小数点位数	0: 无小数 1: 1位小数 2: 2位小数	0	☆	0xFA0E
PA-15	比例增益Kp2	0.0~100.0	20.0	☆	0xFA0F
PA-16	积分时间Ti2	0.01s~10.00s	2.00s	☆	0xFA10
PA-17	微分时间Td2	0.000s~10.000s	0.000s	☆	0xFA11
PA-18	PID参数切换条件	0: 不切换 1: 通过DI端子切换 2: 根据偏差自动切换	0	☆	0xFA12
PA-19	PID参数切换偏差1	0.0%~PA-20	20.0%	☆	0xFA13
PA-20	PID参数切换偏差2	PA-19~100.0%	80.0%	☆	0xFA14
PA-21	PID初值	0.0%~100.0%	0.0%	☆	0xFA15
PA-22	PID初值保持时间	0.00~650.00s	0.00s	☆	0xFA16
PA-23	两次输出偏差正向最大值	0.00%~100.00%	1.00%	☆	0xFA17

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
PA-24	两次输出偏差反向最大值	0.00%~100.00%	1.00%	☆	0xFA18
PA-25	PID积分属性	个位：积分分离 0：无效 1：有效 十位：输出到限值后是否停止积分 0：继续积分 1：停止积分	00	☆	0xFA19
PA-26	PID反馈丢失检测值	0.0%：不判断反馈丢失 0.1%~100.0%	0.0%	☆	0xFA1A
PA-27	PID反馈丢失检测时间	0.0s~20.0s	0.0s	☆	0xFA1B
PA-28	PID停机运算	0：停机不运算 1：停机时运算	0	☆	0xFA1C
PA-29	PID采样时间	0~10	1	☆	0xFA1D
PA-30	PID前馈补偿增益	0~5000	0	☆	0xFA1E
PA-31	PID前馈补偿下限频率	0.00Hz~P0-10(最大频率)	5.00Hz	☆	0xFA1F
PA-32	PID上电延时断线检测时间	0.0s~200.0s	8.0s	☆	0xFA20
PA-33	停机抱闸动作频率	0.00Hz~P0-12(上限频率)	1.50Hz	☆	0xFA21
PA-34	抱闸动作延时时间s	0.0s~200.0s	5.0s	☆	0xFA22
Pb组 摆频、定长和计数					
Pb-00	摆频设定方式	0：相对于中心频率 1：相对于最大频率	0	☆	0xFb00
Pb-01	摆频幅度	0.0%~100.0%	0.0%	☆	0xFb01
Pb-02	突跳频率幅度	0.0%~50.0%	0.0%	☆	0xFb02
Pb-03	摆频周期	0.1s~3000.0s	10.0s	☆	0xFb03
Pb-04	摆频的三角波上升时间	0.1%~100.0%	50.0%	☆	0xFb04
Pb-05	设定长度	0m~65535m	1000m	☆	0xFb05
Pb-06	实际长度	0m~65535m	0m	☆	0xFb06
Pb-07	每米脉冲数	0.1~6553.5	100.0	☆	0xFb07
Pb-08	设定计数值	1~65535	1000	☆	0xFb08
Pb-09	指定计数值	1~65535	1000	☆	0xFb09
PC组 多段指令、简易PLC					
PC-00	多段指令0	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	0xFC00
PC-01	多段指令1	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	0xFC01

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
PC-02	多段指令2	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	0xFC02
PC-03	多段指令3	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	0xFC03
PC-04	多段指令4	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	0xFC04
PC-05	多段指令5	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	0xFC05
PC-06	多段指令6	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	0xFC06
PC-07	多段指令7	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	0xFC07
PC-08	多段指令8	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	0xFC08
PC-09	多段指令9	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	0xFC09
PC-10	多段指令10	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	0xFC0A
PC-11	多段指令11	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	0xFC0B
PC-12	多段指令12	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	0xFC0C
PC-13	多段指令13	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	0xFC0D
PC-14	多段指令14	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	0xFC0E
PC-15	多段指令15	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	0xFC0F
PC-16	简易PLC运行方式	0: 单次运行结束停机 1: 单次运行结束保持终值 2: 一直循环	0	☆	0xFC10
PC-17	简易PLC掉电记忆选择	个位: 掉电记忆选择 0: 掉电不记忆 1: 掉电记忆 十位: 停机记忆选择 0: 停机不记忆 1: 停机记忆	00	☆	0xFC11
PC-18	简易PLC第0段运行时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	0xFC12
PC-19	简易PLC第0段加速减速时间选择	0~3	0	☆	0xFC13
PC-20	简易PLC第1段运行时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	0xFC14
PC-21	简易PLC第1段加速减速时间选择	0~3	0	☆	0xFC15
PC-22	简易PLC第2段运行	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	0xFC16
PC-23	简易PLC第2段加速减速时间选择	0~3	0	☆	0xFC17
PC-24	简易PLC第3段运行时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	0xFC18
PC-25	简易PLC第3段加速减速时间选择	0~3	0	☆	0xFC19
PC-26	简易PLC第4段运行时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	0xFC1A

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
PC-27	简易PLC第4段加速 减速时间选择	0~3	0	☆	0xFC1B
PC-28	简易PLC第5段运行 时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	0xFC1C
PC-29	简易PLC第5段加速 减速时间选择	0~3	0	☆	0xFC1D
PC-30	简易PLC第6段运行 时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	0xFC1E
PC-31	简易PLC第6段加速 减速时间选择	0~3	0	☆	0xFC1F
PC-32	简易PLC第7段运行 时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	0xFC20
PC-33	简易PLC第7段加速 减速时间选择	0~3	0	☆	0xFC21
PC-34	简易PLC第8段运行 时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	0xFC22
PC-35	简易PLC第8段加速 减速时间选择	0~3	0	☆	0xFC23
PC-36	简易PLC第9段运行 时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	0xFC24
PC-37	简易PLC第9段加速 减速时间选择	0~3	0	☆	0xFC25
PC-38	简易PLC第10段运行 时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	0xFC26
PC-39	简易PLC第10段加速 减速时间选择	0~3	0	☆	0xFC27
PC-40	简易PLC第11段运行 时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	0xFC28
PC-41	简易PLC第11段加速 减速时间选择	0~3	0	☆	0xFC29
PC-42	简易PLC第12段运行 时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	0xFC2A
PC-43	简易PLC第12段加速 减速时间选择	0~3	0	☆	0xFC2B
PC-44	简易PLC第13段运行 时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	0xFC2C
PC-45	简易PLC第13段加速 减速时间选择	0~3	0	☆	0xFC2D
PC-46	简易PLC第14段运行 时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	0xFC2E

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
PC-47	简易PLC第14段加减速时间选择	0~3	0	☆	0xFC2F
PC-48	简易PLC第15段运行时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	0xFC30
PC-49	简易PLC第15段加减速时间选择	0~3	0	☆	0xFC31
PC-50	简易PLC运行时间单位	0: s(秒) 1: h(小时)	0	☆	0xFC32
PC-51	多段指令0给定方式	0: 功能码PC-00给定 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: PULSE脉冲 5: PID 6: 预置频率(P0-08)给定, UP/DOWN可修改	0	☆	0xFC33
PC-52	多段速优先选择	0: 不优先 1: 优先	0	☆	0xFC34
PC-53	多段速频率单位选择	0: % 1: Hz	1	☆	0xFC35
PD组 通讯参数					
Pd-00	波特率	个位: MODBUS 0: 300BPS 1: 600BPS 2: 1200BPS 3: 2400BPS 4: 4800BPS 5: 9600BPS 6: 19200BPS 7: 38400BPS 8: 57600BPS 9: 115200BPS 十位: ProPibus-DP 0: 115200BPS 1: 208300BPS 2: 256000BPS 3: 512000BPS 百位: 保留 千位: CANlink波特率 0: 20k 1: 50k 2: 100k 3: 125k 4: 250k 5: 500k 6: 1M	5005	☆	0xFd00
Pd-01	数据格式	0: 无校验(8-N-2) 1: 偶校验(8-E-1) 2: 奇校验(8-O-1) 3: 8-N-1	0	☆	0xFd01

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
Pd-02	本机地址	1~247, 0为广播地址	1	☆	0xFd02
Pd-03	应答延迟	0ms~20ms	2	☆	0xFd03
Pd-04	通讯超时时间	0.0(无效), 0.1s~60.0s	0.0	☆	0xFd04
Pd-05	数据传送格式选择	个位: MODBUS 0: 非标准的MODBUS协议 1: 标准的MODBUS协议 2: 非标准的MODBUS协议(写命令不回复主机) 十位: ProPibus-DP 0: PFO1格式 1: PFO2格式 2: PFO3格式 3: PFO5格式	31	☆	0xFd05
Pd-06	通讯读取电流分辨率	0: 0.01A 1: 0.1A	0	☆	0xFd06
Pd-08	Canlink 通讯超时时间	0.0s: 无效 0.1~60.0s	0	☆	0xFd08
PE组 用户定制功能码					
PE-00	用户功能码0	uP0-00~uPP-xx uH0-00~uHF-xx uU0-00~uU3-xx	uU3-17	☆	0xFE00
PE-01	用户功能码1		uU3-16	☆	0xFE01
PE-02	用户功能码2		uP0-00	☆	0xFE02
PE-03	用户功能码3		uP0-00	☆	0xFE03
PE-04	用户功能码4		uP0-00	☆	0xFE04
PE-05	用户功能码5		uP0-00	☆	0xFE05
PE-06	用户功能码6		uP0-00	☆	0xFE06
PE-07	用户功能码7		uP0-00	☆	0xFE07
PE-08	用户功能码8		uP0-00	☆	0xFE08
PE-09	用户功能码9		uP0-00	☆	0xFE09
PE-10	用户功能码10		uP0-00	☆	0xFE0A
PE-11	用户功能码11		uP0-00	☆	0xFE0B
PE-12	用户功能码12		uP0-00	☆	0xFE0C
PE-13	用户功能码13		uP0-00	☆	0xFE0D
PE-14	用户功能码14		uP0-00	☆	0xFE0E
PE-15	用户功能码15		uP0-00	☆	0xFE0F
PE-16	用户功能码16		uP0-00	☆	0xFE10
PE-17	用户功能码17		uP0-00	☆	0xFE11
PE-18	用户功能码18		uP0-00	☆	0xFE12
PE-19	用户功能码19		uP0-00	☆	0xFE13

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
PE-20	用户功能码20		uU0-68	☆	0xFE14
PE-21	用户功能码21		uU0-69	☆	0xFE15
PE-22	用户功能码22		uP0-00	☆	0xFE16
PE-23	用户功能码23		uP0-00	☆	0xFE17
PE-24	用户功能码24		uP0-00	☆	0xFE18
PE-25	用户功能码25		uP0-00	☆	0xFE19
PE-26	用户功能码26		uP0-00	☆	0xFE1A
PE-27	用户功能码27		uP0-00	☆	0xFE1B
PE-28	用户功能码28		uP0-00	☆	0xFE1C
PE-29	用户功能码29		uP0-00	☆	0xFE1D
PE-30	用户功能码30		uP0-00	☆	0xFE1E
PE-31	用户功能码31		uP0-00	☆	0xFE1F
PP组 功能码管理					
PP-00	用户密码	0~65535	0	☆	0x1F00
PP-01	参数初始化	0: 无操作 01: 恢复出厂参数, 不包括电机参数 02: 清除记录信息 04: 恢复用户备份参数 501: 备份用户当前参数	0	★	0x1F01
PP-02	功能参数组显示选择	个位: U组显示选择 0: 不显示 1: 显示 十位: A组显示选择 0: 不显示 1: 显示	11	★	0x1F02
PP-03	个性参数组显示选择	个位: 用户定制参数组显示选择 0: 不显示 1: 显示 十位: 用户变更参数组显示选择 0: 不显示 1: 显示	00	☆	0x1F03
PP-04	功能码修改属性	0: 可修改 1: 不可修改	0	☆	0x1F04
PP-05	机型设定	1: G型机 2: P型机	1	★	0x1F05
H0组 转矩控制参数					
H0-00	速度/转矩控制方式选择	0: 速度控制 1: 转矩控制	0	★	0xA000
H0-01	转矩控制方式下转矩设定源选择	0: 数字设定(H0-03) 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: PULSE 脉冲 5: 通讯给定 6: MIN(AI1,AI2) 7: MAX(AI1,AI2) (1-7选项的满量程,对应H0-03数字设定)	0	★	0xA001
H0-03	转矩控制方式下转矩数字设定	-200.0%~200.0%	150.0%	☆	0xA003

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
H0-05	转矩控制正向最大频率	0.00Hz~最大频率	50.00Hz	☆	0xA005
H0-06	转矩控制反向最大频率	0.00Hz~最大频率	50.00Hz	☆	0xA006
H0-07	转矩控制加速时间	0.00s~65000s	0.00s	☆	0xA007
H0-08	转矩控制减速时间	0.00s~65000s	0.00s	☆	0xA008
H1组 虚拟IO					
H1-00	虚拟VDI1端子功能	0~59	0	★	0xA100
H1-01	虚拟VDI2端子功能	0~59	0	★	0xA101
H1-02	虚拟VDI3端子功能	0~59	0	★	0xA102
H1-03	虚拟VDI4端子功能选择	0~59	0	★	0xA103
H1-04	虚拟VDI5端子功能选择	0~59	0	★	0xA104
H1-05	虚拟VDI端子状态设置模式	0: 由虚拟VDOx的状态决定VS是否有效 1: 由功能码H1-06设定VS是否有效 个位: 虚拟VDI1 十位: 虚拟VDI2 百位: 虚拟VDI3 千位: 虚拟VDI4 万位: 虚拟VDI5	00000	★	0xA105
H1-06	虚拟VDI端子状态设置	0: 无效 1: 有效 个位: 虚拟VDI1 十位: 虚拟VDI2 百位: 虚拟VDI3 千位: 虚拟VDI4 万位: 虚拟VDI5	00000	★	0xA106
H1-08	AI2端子作为数字输入端子时的功能选择	0~59	0	★	0xA108
H1-09	AI3端子作为数字输入端子时的功能选择	0~59	0	★	0xA109
H1-10	模拟信号端子作为数字输入时有效模式选择	0: 高电平有效 1: 低电平有效 个位: AI1 十位: AI2 百位: AI3	000	★	0xA10A
H1-11	虚拟VDO1输出功能选择	0: 与物理Sx内部短接 1~40: 见P5组物理DO输出选择	0	☆	0xA10B
H1-12	虚拟VDO2输出功能选择	0: 与物理Sx内部短接 1~40: 见P5组物理DO输出选择	0	☆	0xA10C

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
H1-13	虚拟VDO3输出功能选择	0: 与物理Sx内部短接 1~40: 见P5组物理DO输出选择	0	☆	0xA10D
H1-14	虚拟VDO4输出功能选择	0: 与物理Sx内部短接 1~40: 见P5组物理DO输出选择	0	☆	0xA10E
H1-15	虚拟VDO5输出功能选择	0: 与物理Sx内部短接 1~40: 见P5组物理DO输出选择	0	☆	0xA10F
H1-16	VDO1输出延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	0xA110
H1-17	VDO2输出延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	0xA111
H1-18	VDO3输出延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	0xA112
H1-19	VDO4输出延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	0xA113
H1-20	VDO5输出延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	0xA114
H1-21	VDO输出端子有效状态选择	0: 正逻辑 1: 反逻辑 个位: VDO1 十位: VDO2 百位: VDO3 千位: VDO4 万位: VDO5	00000	☆	0xA115
H2组第二电机控制					
H2-00	电机类型选择	0: 普通异步电机 1: 变频异步电机 2: 永磁同步电机	0	★	0xA200
H2-01	电机额定功率	0.1kW~1000.0kW	机型确定	★	0xA201
H2-02	电机额定电压	1V~2000V	机型确定	★	0xA202
H2-03	电机额定电流	0.01A~655.35A(驱动器功率≤55kW) 0.1A~6553.5A(驱动器功率>55kW)	机型确定	★	0xA203
H2-04	电机额定频率	0.01Hz~最大频率	机型确定	★	0xA204
H2-05	电机额定转速	1rpm~65535rpm	机型确定	★	0xA205
H2-06	异步电机定子电阻	0.001Ω~65.5535 (驱动器功率≤55kW) 0.0001Ω~6.5535Ω(驱动器功率>55kW)	机型确定	★	0xA206
H2-07	异步电机转子电阻	0.001Ω~65.535Ω(驱动器功率≤55kW) 0.0001Ω~6.5535Ω(驱动器功率>55kW)	机型确定	★	0xA207
H2-08	异步电机漏感抗	0.01mH~655.35mH(驱动器功率≤55kW) 0.001mH~65.535mH(驱动器功率>55kW)	机型确定	★	0xA208
H2-09	异步电机互感抗	0.1mH~6553.5mH(驱动器功率≤55kW) 0.01mH~655.35mH(驱动器功率>55kW)	机型确定	★	0xA209

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
H2- 10	异步电机空载电流	0.01A~H2-03(驱动器功率<=55kW) 1A~H2-03(驱动器功率>55kW)	机型确定	★	0xA20A
H2-16	同步电机定子电阻	0.001Ω~65.535Ω(驱动器功率<=55kW) 0.0001Ω~6.5535Ω(驱动器功率>55kW)	调谐参数	★(E)	0xA210
H2-17	同步电机D轴电感	0.01mH~655.35mH(驱动器功率<=55kW) 0.001mH~65.535mH(驱动器功率>55kW)	调谐参数	★(E)	0xA211
H2-18	同步电机Q轴电感	0.01mH~655.35mH(驱动器功率<=55kW) 0.001mH~65.535mH(驱动器功率>55kW)	调谐参数	★(E)	0xA212
H2-20	同步电机反电动势	0.1V~6553.5V	调谐参数	★(E)	0xA214
H2-22	同步电机空载电流	0%~180%	5%	★(E)	0xA216
H2-27	编码器线数	1~65535	1024	★	0xA21B
H2-28	编码器类型	0: ABZ增量编码器 1: UVW增量编码器 2: 旋转变压器 3: 正余弦编码器 4: 省线方式UVW编码器	0	★	0xA21C
H2-29	速度反馈PG选择	0: 本地PG 1: 扩展PG 2: PULSE脉冲输入(DI5)	0	★	0xA21D
H2-30	ABZ增量编码器AB相序	0: 正向 1: 反向	0	★	0xA21E
H2-31	编码器安装角	0.0~359.9°	0.0°	★	0xA21F
H2-32	UVW编码器UVW相序	0: 正向 1: 反向	0	★	0xA220
H2-33	UVW编码器偏置角	0.0~359.9°	0.0°	★	0xA221
H2-34	旋转变压器极对数	1~65535	1	★	0xA222
H2-36	速度反馈PG断线检测时间	0.0: 不动作 0.1s~10.0s	0.0	★	0xA224
H2-37	调谐选择	0: 无操作 1: 异步机静止调谐 2: 异步机完整调谐 3: 异步机静止完整调谐 11: 同步电机静态自学习(E) 12: 同步电机空载动态自学习(E)	0	★	0xA225
H2-38	速度环比例增益1	1~100	30	☆	0xA226
H2-39	速度环积分时间1	0.01s~10.00s	0.50s	☆	0xA227
H2-40	切换频率1	0.00~H2-43	5.00Hz	☆	0xA228
H2-41	速度环比例增益2	1~100	20	☆	0xA229
H2-42	速度环积分时间2	0.01s~10.00s	1.00s	☆	0xA22A
H2-43	切换频率2	H2-40~最大频率	10.00Hz	☆	0xA22B

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
H2-44	矢量控制转差增益	50%~200%	100%	☆	0xA22C
H2-45	速度环滤波时间常数	0.000s~0.100s	0.050s	☆	0xA22D
H2-46	矢量控制过励磁增益	0~200	64	☆	0xA22E
H2-47	速度控制方式下转矩上限源	0: H2-48设定 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: PULSE脉冲 5: 通讯给定 6: MIN(AI1,AI2) 7: MAX(AI1,AI2) 1-7选项的满量程，对应H2-48数字设定	0	☆	0xA22F
H2-48	速度控制方式下转矩上限数字设定	0.0%~200.0%	150.0%	☆	0xA230
H2-51	励磁调节比例增益	0~20000	2000	☆	0xA233
H2-52	励磁调节积分增益	0~20000	1300	☆	0xA234
H2-53	转矩调节比例增益	0~20000	2000	☆	0xA235
H2-54	转矩调节积分增益	0~20000	1300	☆	0xA236
H2-55	速度环积分属性	个位：积分分离 0: 无效 1: 有效	0	☆	0xA237
H2-61	第2电机控制方式	0: 开环矢量 1: 闭环矢量 2: V/F控制	2	★	0xA23D
H2-62	第2电机加减速时间选择	0: 与第1电机相同 1: 加减速时间1 2: 加减速时间2 3: 加减速时间3 4: 加减速时间4	0	☆	0xA23E
H2-63	第2电机转矩提升	0.0%: 自动转矩提升 0.1%~30.0%	机型确定	☆	0xA23F
H2-65	第2电机振荡抑制增益	0~100	机型确定	☆	0xA241
H2-66	弱磁深度	0~50	5	☆(E)	0xA242
H2-67	初始位置检测电流	10%~180%	80%	☆(E)	0xA243
H2-68	初始位置是否检测	0~3	1	☆(E)	0xA244
H2-69	速度环模式选择	0~1	0	☆(E)	0xA245
H2-70	凸极率调整系数	50~500	100	☆(E)	0xA246

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
H2-71	最大转矩电流比控制使能	0~1	0	☆(E)	0xA247
H2-72	前馈补偿模式	0~2	0	☆(E)	0xA248
H2-73	调谐时电流环KP	0~100	6	☆(E)	0xA249
H2-74	调谐时电流环KI	0~100	6	☆(E)	0xA24A
H2-75	Z信号校正使能	0~1	1	☆(E)	0xA24B
H2-76	同步机SVC速度滤波级别	10~1000	100	☆(E)	0xA24C
H2-77	同步机SVC速度估算比例增益	5~200	40	☆(E)	0xA24D
H2-78	同步机SVC速度估算积分增益	5~500	30	☆(E)	0xA24E
H2-79	同步机SVC初始励磁电流限幅	0~150	30	☆(E)	0xA24F
H2-80	同步机SVC最低载波频率	0.8~100.0	1.5	☆(E)	0xA250
H2-81	低频运行方式	0~1	0	☆(E)	0xA251
H2-82	低频生效	0.00~10.00	2	☆(E)	0xA252
H2-83	低频频率步长	0.0001~1.0000	0.001	☆(E)	0xA253
H2-84	低频制动电流	30~120	80	☆(E)	0xA254
H2-85	同步机SVC速度跟踪	0~1	0	☆(E)	0xA255
H2-86	零伺服使能	0~1	0	☆(E)	0xA256
H2-87	切换频率	0.00~655.35	0.30	☆(E)	0xA257
H2-88	零伺服速度环比例增益	1~100	10	☆(E)	0xA258
H2-89	零伺服速度环积分时间	0.01~10.00	0.50	☆(E)	0xA259
H2-90	停机禁止反转	0~1	0	☆(E)	0xA25A
H2-91	停机角度	0.0~10.0	0.8	☆(E)	0xA25B
H5组 控制优化参数					
H5-00	DPWM切换上限频率	0.00Hz~(P0-10)	8.00Hz	☆	0xA500
H5-01	PWM调制方式	0: 异步调制 1: 同步调制	0	☆	0xA501
H5-02	死区补偿模式选择	0: 不补偿 1: 补偿模式1 2: 补偿模式2	1	☆	0xA502

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
H5-03	随机PWM深度	0: 随机PWM无效 1~10: PWM载频随机深度	0	☆	0xA503
H5-04	快速限流使能	0: 不使能 1: 使能	1	☆	0xA504
H5-05	零速判断上限频率	0.00Hz~20.00Hz	0.15Hz (同步电机)	☆	0xA505
H5-06	欠压点设置	150V~420V	350	☆	0xA506
H5-07	0HZ输出功能选择	0: 无输出 1: 正常输出 2: 直流制动(制动电流P6-13)	1	☆	0xA507
H5-08	死区时间调整	100%~200%	150%	☆	0xA508
H5-09	过压点设置	200.0V~2000.0V	机型确定	☆	0xA509
H6组 模拟量曲线输入设定					
H6-00	模拟量输入4最小输入	-10.00V~H6-02	0.00V	☆	0xA600
H6-01	模拟量输入4最小输入对应设定	-100.0%~+100.0%	0.0%	☆	0xA601
H6-02	模拟量输入4拐点1输入	H6-00~H6-04	3.00V	☆	0xA602
H6-03	模拟量输入4拐点1输入对应设定	-100.0%~+100.0%	30.0%	☆	0xA603
H6-04	模拟量输入4拐点2输入	H6-02~H6-06	6.00V	☆	0xA604
H6-05	模拟量输入4拐点2输入对应设定	-100.0%~+100.0%	60.0%	☆	0xA605
H6-06	模拟量输入4最大输入	H6-06~+10.00V	10.00V	☆	0xA606
H6-07	模拟量输入4最大输入对应设定	-100.0%~+100.0%	100.0%	☆	0xA607
H6-08	模拟量输入5最小输入	-10.00V~H6-10	-10.00V	☆	0xA608
H6-09	模拟量输入5最小输入对应设定	-100.0%~+100.0%	-100.0%	☆	0xA609
H6-10	模拟量输入5拐点1输入	H6-08~H6-12	-3.00V	☆	0xA60A
H6-11	模拟量输入5拐点1输入对应设定	-100.0%~+100.0%	-30.0%	☆	0xA60B
H6-12	模拟量输入5拐点2输入	H6-10~H6-14	3.00V	☆	0xA60C
H6-13	模拟量输入5拐点2输入对应设定	-100.0%~+100.0%	30.0%	☆	0xA60D
H6-14	模拟量输入5最大输入	H6-12~+10.00V	10.00V	☆	0xA60E
H6-15	模拟量输入5最大输入对应设定	-100.0%~+100.0%	100.0%	☆	0xA60F

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
H6-24	AI1设定跳跃点	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	0xA618
H6-25	AI1设定跳跃幅度	0.0%~10.0%	0.5%	☆	0xA619
H6-26	AI2设定跳跃点	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	0xA61A
H6-27	AI2设定跳跃幅度	0.0%~100.0%	0.5%	☆	0xA61B
H6-28	AI3设定跳跃点	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	0xA61C
H6-29	AI3设定跳跃幅度	0.0%~100.0%	0.5%	☆	0xA61D
H8组 点对点通讯					
H8-00	点对点通讯功能选择	0: 无效 1: 有效	0	☆	0xA800
H8-01	主从控制	0: 主机 1: 从机	0	☆	0xA801
H8-02	从机命令跟随主从信息交互	个位: 从机命令跟随 0: 从机不跟随主机运行命令运行 1: 从机跟随主机运行命令运行 十位: 从机故障信息传输 0: 从机故障信息不传输 1: 从机故障信息传输 百位: 主机显示从机掉线 0: 从机掉线主机不报故障 1: 从机掉线主机报故障 (ERR-16)	11	☆	0xA802
H8-03	从机接收数据作用选择	0: 主机运行频率 1: 主机目标频率	0	☆	0xA803
H8-04	接收数据零偏 (转矩)	-100.00%~100.00%	0%	☆	0xA804
H8-05	接收数据增益	-10.00~100.00	1.00	★	0xA805
H8-06	点对点通讯中断检测时间	0.0s~10.0s	0	☆	0xA806
H8-07	点对点通讯主机数据发送周期	0.001s~10.000s	0.050s	☆	0xA807
H8-08	频率接收数据零偏	-100.00~100.00	0.00	☆	0xA808
H8-09	频率接收数据增益	-10.00~10.00	1.00	☆	0xA809
H8-10	从机频率正向最大偏差	0.00~100.00	10.00	☆	0xA80A
H8-11	从机频率反向最大偏差	0.2%~10.00%	0.5 %	☆	0xA80B
H9组 休眠唤醒功能参数					
H9-00	休眠唤开启	0: 休眠功能无效 1: 由PID设定值与反馈值控制休眠功能 2: 根据运行频率控制休眠功能	0	☆	0xA900
H9-01	休眠频率	0.00Hz~P0-10	20.00Hz	☆	0xA901

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
H9-02	休眠延时	0.0s~3600.0s	5.0s	☆	0xA902
H9-03	唤醒差值	0.0%~100.0%	10.0%	☆	0xA903
H9-04	唤醒延时	0.0s~3600.0s	3.0s	☆	0xA904
H9-05	休眠延时内频率方式选择	0: PID输出 1: 休眠频率输出	0	☆	0xA905
HA组 抱闸参数组					
HA-00	抱闸控制使能选择	0: 禁止 1: 使能	0	★	0xAA00
HA-01	抱闸松开频率	0.00Hz~20.00Hz	2.50Hz	☆	0xAA01
HA-02	抱闸松开频率维持时间	0.0s~20.0s	1.0s	☆	0xAA02
HA-03	抱闸期间电流限制值	50.0%~200.0%	120.0%	☆	0xAA03
HA-04	抱闸吸合频率	0.00Hz~20.00 Hz	1.50Hz	☆	0xAA04
HA-05	抱闸吸合延时时间	0.0s~20.0s	0.0s	☆	0xAA05
HA-06	抱闸吸合频率维持时间	0.0s~20.0s	1.0s	☆	0xAA06
HA-07	松闸转矩电流检测值	0.0%~100.0%	12.0%	☆	0xAA07
HC组 模拟量输入与输出校正					
HC-00	AI1实测电压1	0.500V~4.000V	出厂校正	☆	0xAC00
HC-01	AI1显示电压1	0.500V~4.000V	出厂校正	☆	0xAC01
HC-02	AI1实测电压2	6.000V~9.999V	出厂校正	☆	0xAC02
HC-03	AI1显示电压2	6.000V~9.999V	出厂校正	☆	0xAC03
HC-04	AI2实测电压1	0.500V~4.000V	出厂校正	☆	0xAC04
HC-05	AI2显示电压1	0.500V~4.000V	出厂校正	☆	0xAC05
HC-06	AI2实测电压2	6.000V~9.999V	出厂校正	☆	0xAC06
HC-07	AI2显示电压2	6.000V~9.999V	出厂校正	☆	0xAC07
HC-08	AI3实测电压1	-9.999V~10.000V	出厂校正	☆	0xAC08
HC-09	AI3显示电压1	-9.999V~10.000V	出厂校正	☆	0xAC09
HC-10	AI3实测电压2	-9.999V~10.000V	出厂校正	☆	0xAC0A
HC-11	AI3显示电压2	-9.999V~10.000V	出厂校正	☆	0xAC0B
HC-12	AO1目标电压1	0.500V~4.000V	出厂校正	☆	0xAC0C
HC-13	AO1实测电压1	0.500V~4.000V	出厂校正	☆	0xAC0D
HC-14	AO1目标电压2	6.000V~9.999V	出厂校正	☆	0xAC0E
HC-15	AO1实测电压2	6.000V~9.999V	出厂校正	☆	0xAC0F

功能码	名称	设定范围	出厂值	更改	通讯地址
HC-16	AO2目标电压1	0.500V~4.000V	出厂校正	☆	0xAC10
HC-17	AO2实测电压1	0.500V~4.000V	出厂校正	☆	0xAC11
HC-18	AO2目标电压2	6.000V~9.999V	出厂校正	☆	0xAC12
HC-19	AO2实测电压2	6.000V~9.999V	出厂校正	☆	0xAC13
L0 应用宏功能选择					
L0-00	应用宏选择	0: 通用设置 1: 恒压供水专用设置 2: 磨床专用设置 3: 机床专用设置 7: 上置位定点停车专用设置	0	☆	0xB000

十、监视参数简表

U0组 基本监视参数			
功能码	名称	最小单位	通讯地址
U0-00	运行频率 (Hz)	0.01Hz	0x7000
U0-01	设定频率 (Hz)	0.01Hz	0x7001
U0-02	母线电压 (V)	0.1V	0x7002
U0-03	输出电压 (V)	1V	0x7003
U0-04	输出电流 (A)	变频器功率≤55.0KW, 0.01A 变频器功率>55.0KW, 0.1A	0x7004
U0-05	输出功率 (KW)	0.1kW	0x7005
U0-06	输出转矩 (%)	0.1%	0x7006
U0-07	DI输入状态	1	0x7007
U0-08	DO输出状态	1	0x7008
U0-09	AI1电压 (V)	0.01V	0x7009
U0-10	AI2电压 (V)	0.01V	0x700A
U0-11	AI3电压 (V)	0.01V	0x700B
U0-12	计数值	1	0x700C
U0-13	长度值	1	0x700D
U0-14	负载速度显示	1	0x700E
U0-15	PID设 定	1	0x700F
U0-16	PID反馈	1	0x7010
U0-17	PLC阶段	1	0x7011
U0-18	PULSE输入脉冲频率 (Hz)	0.01kHz	0x7012
U0-19	反馈速度 (单位0.1Hz)	0.1Hz	0x7013
U0-20	剩余运行时间	0.1Min	0x7014
U0-21	AI1校正前电压	0.001V	0x7015
U0-22	AI2校正前电压	0.001V	0x7016
U0-23	AI3校正前电压	0.001V	0x7017
U0-24	线速度	1m/Min	0x7018
U0-25	当前上电时间	1Min	0x7019
U0-26	当前运行时间	0.1Min	0x701A
U0-27	PULSE输入脉冲频率	1Hz	0x701B

U0-28	通讯设定值	0.01%	0x701C
U0-29	编码器反馈速度	0.01Hz	0x701D
U0-30	主频率X显示	0.01Hz	0x701E
U0-31	辅频率Y显示	0.01Hz	0x701F
U0-32	查看任意内存地址值	1	0x7020
U0-33	同步机转子位置	0.1°	0x7021
U0-34	电机温度值	1℃	0x7022
U0-35	目标转矩(%)	0.1%	0x7023
U0-36	旋变位置	1	0x7024
U0-37	功率因素角度	0.1°	0x7025
U0-38	ABZ位置	1	0x7026
U0-39	V/F分离目标电压	1V	0x7027
U0-40	V/F分离输出电压	1V	0x7028
U0-41	DI数字输入端子输入状态直观显示	1	0x7029
U0-42	DO输入状态直观显示	1	0x702A
U0-43	DI数字输入端子功能状态直观显示1(功能01-功能40)	1	0x702B
U0-44	DI数字输入端子功能状态直观显示2(功能41-功能80)	1	0x702C
U0-45	故障信息	1	0x702D
U0-59	设定频率(%)	0.01%	0x703B
U0-60	运行频率(%)	0.01%	0x703C
U0-61	驱动器状态	1	0x703D
U0-62	当前故障	1	0x703E

十一、信息故障一览表

故障代码	故障名称	故障代码	故障名称
Err01	逆变单元保护	Err20	码盘故障
Err02	加速过电流	Err21	EEPROM读写故障
Err03	减速过电流	Err22	驱动器硬件故障
Err04	恒速过电流	Err23	对地短路故障
Err05	加速过电压	Err26	累计运行时间到达故障
Err06	减速过电压	Err27	用户自定义故障1
Err07	恒速过电压	Err28	用户自定义故障2
Err08	控制电源故障	Err29	累计上电时间到达故障
Err09	欠压故障	Err30	掉载故障
Err10	驱动器过载	Err31	运行时PID反馈丢失故障
Err11	电机过载	Err40	逐波限流故障
Err12	输入缺相	Err41	运行时切电故障
Err13	输出缺相	Err42	速度偏差过大故障
Err14	模块过热	Err43	电机过速度故障
Err15	外部设备故障	Err45	电机过温故障
Err16	通讯故障	Err46	A12路检测电机过温 (同步电机)
Err17	接触器故障	Err47	A13路检测电机过温 (同步电机)
Err18	电流检测故障	Err51	初始位置错误
Err19	电机调谐故障	A64	反电动势学习偏低故障 (同步电机)

十二、通讯地址定义

功能码参数部分：

以当前通信操作功能码的组号和参数序号组合作为通信地址：

高位字节：F0~FF (P组)、A0~AF (H组)、70~7F (U组) 低位字节：00~FF

如：P3-12，地址表示为F30C；注意：PF组：既不可读取参数，也不可更改参数；U组：只可读取，不可更改参数。

有些参数在驱动器处于运行状态时，不可更改；有些参数不论驱动器处于何种状态，均不可更改；更改功能码参数，还要注意参数的范围、单位、及相关说明。

另外，由于EEPROM频繁被存储，会减少EEPROM的使用寿命，所以，有些功能码在通讯的模式下，无须存储，只要更改RAM中的值就可以了。

如果为F组参数，要实现该功能，只要把该功能码地址的高位F变成0就可以实现。如果为H组参数，要实现该功能，只要把该功能码地址的高位A变成4就可以实现。相应功能码地址表示如下：高位字节：00~0F (P组)、40~4F (H组) 低位字节：00~FF

如：功能码P3-12不存储到EEPROM中，地址表示为030C；功能码H0-05不存储到EEPROM中，地址表示为4005；该地址表示只能做写RAM，不能做读的动作，读时为无效地址。对于所有参数，也可以使用命令码07H来实现该功能。

停机/运行参数部分：

参数地址	参数描述
9000H	频率设定值(0~p0-10, 十进制), 单位(0.01Hz, 可通过p0-22调整), 只写
1000H	*通信设定值(-10000~10000) (十进制) (单位:0.01%), 可读写
1001H	运行频率(单位: 0.01Hz), 只读
1002H	母线电压(单位: 0.1V), 只读
1003H	输出电压(单位: 0.1V), 只读
1004H	输出电流(单位: 0.01A:变频器功率<=55.0KW; 0.1A:功率>55.0KW), 只读
1005H	输出功率(单位: 0.1kW), 只读
1006H	输出转矩(单位: 0.1%), 只读
1007H	运行速度(单位: 0.1Hz), 只读
1008H	DI输入标志(单位: 1), 只读
1009H	D0输出标志(单位: 1), 只读
100AH	AI1电压(单位: 0.01V), 只读
100BH	AI2电压(单位: 0.01V), 只读
100CH	AI3电压(单位: 0.01V), 只读

100DH	计数值输入(单位: 1), 只读
100EH	长度值输入(单位: 1), 只读
100FH	负载速度(单位: 1), 只读
1010H	PID设置(单位: 0.1), 只读
1011H	PID反馈(单位: 0.1), 只读
1012H	PLC步骤(单位: 1), 只读
1013H	PULSE输入脉冲频率(单位: 0.01khz), 只读
1014H	反馈速度, (单位: 0.1hz), 只读
1015H	剩余运行时间(单位: 0.1min), 只读
1016H	AI1校正前电压(单位:0.001V) 只读
1017H	AI2校正前电压(单位: 0.001V) 只读

注意:

通信设定值是相对值的百分数，10000对应100.00%，-10000对应-100.00%。对频率量纲的数据，该百分比是相对最大频率(P0-10)的百分数；对转矩量纲的数据，该百分比是P2-10、H2-48(第二电机转矩上限数字设定)。

控制命令输入到驱动器：（只写）

命令字地址	命令功能
2000H	0001：正转运行
	0002：反转运行
	0003：正转点动
	0004：反转点动
	0005：自由停机
	0006：减速停机
	0007：故障复位

读取驱动器状态：（只读）

状态字地址	状态字功能
3000H	0001：正转运行
	0002：反转运行
	0003：停机

参数锁定密码校验：（如果返回为8888H，即表示密码校验通过）

密码地址	输入密码的内容
1F00H	*****

2001H	BIT0: D01输出控制 BIT1: D02输出控制 BIT2: RELAY1输出控制 BIT3: RELAY2输出控制 BIT4: FMR输出控制 BIT5: VD01 BIT6: VD02 BIT7: VD03 BIT8: VD04 BIT9: VD05
-------	---

模拟输出AO1控制：（只写）

命令地址	命令内容
2002H	0~7FFF表示0%~100%

模拟输出AO2控制：（只写）

命令地址	命令内容
2003H	0~7FFF表示0%~100%

脉冲(PULSE)输出控制：（只写）

命令地址	命令内容
2004H	0~7FFF表示0%~100%

驱动器故障描述：

驱动器故障地址	驱动器故障信息	
8000H	0000：无故障	0015：参数读写异常
	0001：保留	0016：驱动器硬件故障
	0002：加速过电流	0017：电机对地短路故障
	0003：减速过电流	0018：保留
	0004：恒速过电流	0019：保留
	0005：加速过电压	001A：运行时间到达
	0006：减速过电压	001B：用户自定义故障 1
	0007：恒速过电压	001C：用户自定义故障2
	0008：缓冲电阻过载故障	001D：上电时间到达
	0009：欠压故障	001E：掉载
	000A：驱动器过载	001F：运行时PID反馈丢失
	000B：电机过载	0028：快速限流超时故障
	000C：输入缺相	0029：运行时切换电机故障
	000D：输出缺相	002A：速度偏差过大

	000E：模块过热	002B：电机超速度
	000F：外部故障	002D：电机过温
	0010：通讯异常	005A：编码器线数设定错误
	0011：接触器异常	005B：未接编码器
	0012：电流检测故障	005C：初始位置错误
	0013：电机调谐故障	005E：速度反馈错误
	0014：编码器/PG卡故障	

保修协议

1. 本产品保修期为十八个月(以机身条形码信息为准),保修期内按照使用说明书正常使用情况下,产品发生故障或损坏,我公司负责免费维修。

2. 保修期内,因以下原因导致损坏,将收取一定的维修费用:

A、因使用上的错误及自行擅自修理、改造而导致的机器损坏

B、由于火灾、水灾、电压异常、其它天灾及二次灾害等造成的机器损坏

C、购买后由于人为摔落及运输导致的硬件损坏;

D、不按我司提供的用户手册操作导致的机器损坏;

E、因机器以外的障碍(如外部设备因素)而导致的故障及损坏

3. 产品发生故障或损坏时,请您正确、详细的填写《产品保修卡》中的各项内容。维修费用的收取,一律按照我公司最新调整的《维修价目表》为准。

4. 本保修卡在一般情况下不予补发,诚请您务必保留此卡,并在保修时出示给维修人员。

5. 在服务过程中如有问题,请及时与我司代理商或我公司联系。

产品保修卡

客户信息	单位地址：	
	单位名称：	联系人：
	邮政编码：	联系电话：
产品信息	产品型号：	
	机身条码(粘贴在此处)：	
	代理商名称：	
故障信息	(维修时间与内容)：	
	维修人：	

合格证

检验员：  01

生产日期：  检08验

本产品经我们品质控制、品质保证部门检验，其性能参数符合随机附带《用户手册》标准，准许出厂。



扫码观看电子版说明书